### TENT COOPERATION TRE

	From the INTERNATIONAL BUREAU	
PCT	То:	
NOTIFICATION OF THE RECORDING OF A CHANGE  (PCT Rule 92bis.1 and Administrative Instructions, Section 422)  Date of mailing (day/month/year) 11 June 2001 (11.06.01)	SCHOPPE, Fritz Schoppe, Zimmermann, Stöckeler & Zinkler Postfach 71 08 67 81458 München ALLEMAGNE	
Applicant's or agent's file reference FH000901PCT	IMPORTANT NOTIFICATION	
International application No. PCT/EP00/08805	International filing date (day/month/year) 08 September 2000 (08.09.00)	
1. The following indications appeared on record concerning:  the applicant		
Name and Address SCHOPPE, Fritz	State of Nationality State of Residence	
Schoppe, Zimmermann & Stöckeler Postfach 71 08 67 81458 München	Telephone No. 089/7904450	
Germany	Facsimile No. 089/7902215	
	Teleprinter No.	
2. The International Bureau hereby notifies the applicant that the following change has been recorded concerning:  the person the name X the address the nationality the residence		
Name and Address SCHOPPE, Fritz	State of Nationality State of Residence	
Schoppe, Zimmermann, Stöckeler & Zinkler Postfach 71 08 67	Telephone No. 089/7904450	
81458 München Germany	Facsimile No. 089/7902215	
	Teleprinter No.	
3. Further observations, if necessary: The indication of a new address of the agent on the Demand (Form PCT/IPEA/401) has been considered a request for recording a change under Rule 92bis. In case of disagreement, the International Bureau should be notified immediately.		
4. A copy of this notification has been sent to:		
X the receiving Office	the designated Offices concerned	
the International Searching Authority  X the International Preliminary Examining Authority	X the elected Offices concerned other:	
The International Bureau of WIPO 34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland	Authorized officer  F. Baechler	
Facsimile No.: (41-22) 740.14.35	Telephone No.: (41-22) 338.83.38	

Form PCT/IB/306 (March 1994)

(OT920) MWAJB 3DA9 21HT



#### **PCT**

#### **NOTIFICATION OF ELECTION**

(PCT Rule 61.2)

#### From the INTERNATIONAL BUREAU

To:

Commissioner
US Department of Commerce
United States Patent and Trademark
Office, PCT
2011 South Clark Place Room
CP2/5C24
Arlington, VA 22202
ETATS-UNIS D'AMERIQUE

Date of mailing (day/month/year)

11 June 2001 (11.06.01)

International application No.

ETATS-UNIS D'AMERIQUE
in its capacity as elected Office

Applicant's or agent's file reference

 PCT/EP00/08805
 FH000901PCT

 International filing date (day/month/year)
 Priority date (day/month/year)

 08 September 2000 (08.09.00)
 09 September 1999 (09.09.99)

**Applicant** 

HOHE, Hans-Peter et al

1.	The designated Office is hereby notified of its election made:
	X in the demand filed with the International Preliminary Examining Authority on:
	30 March 2001 (30.03.01)
	in a notice effecting later election filed with the International Bureau on:
2.	The election X was
	was not
	made before the expiration of 19 months from the priority date or, where Rule 32 applies, within the time limit under Rule 32.2(b).

The International Bureau of WIPO 34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland

Authorized officer

F. Baechler

Telephone No.: (41-22) 338.83.38

Facsimile No.: (41-22) 740.14.35

OTHER PARTE BLANKING SIMT

National Phase of PCT/EP00/08805 in U.S.A.

Title: Hall Sensor Array for Measuring a Magnetic Field with

Offset Compensation

Applicants: HOHE; WEBER; SAUERER

Translation of Amendments under Art. 34 PCT as attached to the IPER

THIS PAGE BLANK WOOD

# Hall Sensor Array for Measuring a Magnetic Field with Offset Compensation

Description .

5

10

1.5

20

The present invention relates generally to Hall sensors and in particular to the arrangement and control of several Hall sensor elements in a Hall sensor array for magnetic field measurement with offset compensation.

An individual Hall sensor element generally consists of an n-doped active semiconductor region on a p-doped semiconductor substrate. The n-doped active region is normally connected to an external control logic via four contact electrodes or contact terminals which are arranged diagonally opposite one another in the active region. The four contact electrodes of the Hall sensor element subdivide into two facing control current contact electrodes, which serve to generate a current flow through the active region, and two facing voltage tapping contact electrodes, which serve to tap a Hall voltage, which arises when a magnetic field is applied at right angles to the current flow in the active region, to act as a sensor signal.

25 A Hall sensor array according to the generic clause of claim 1 in which two or four Hall sensor elements are used to compensate the disturbing effect of a particular crystal direction is known from the European patent specification EP-0548391 Bl. The angular separation of the individual Hall sensor elements is fixed, 19ing between 0° and 180°. The angle is chosen according to the crystal direction of the semiconductor material which is used. According to EP-0548391 each Hall element is fed from a separate current source, so that a constant current is impressed on each element. The Hall voltages tapped off at the individual Hall elements in the Hall detector are connected in parallel in a

AMENDED SHEET

THIS PAGE BLANNE (USPTO)

į

.

.;

.

switching stage. A common value is thus imposed on the Hall voltages of the individual elements, so that compensating currents may result.

As is known, inhomogeneities or faults in the semiconductor ma-5 terial of the active region often arise in the manufacturing processes of semiconductor structures due to the nature of production. Even with very refined manufacturing methods, inhomogeneities cannot be avoided completely. These inhomogeneities are often the cause of an offset of the sensor signal. This 10 means that a sensor signal is detected at the contact electrodes at which the Hall voltage is tapped off even when no magnetic field is being applied to the active region. This disturbing sensor signal is termed the offset of the useful sensor signal or simply the offset signal. Owing to the strong dependence of 15 the offset signal on the inhomogeneities, traditional Hall sensor elements are subject to considerable scatter from one element to another. In addition there is a marked adverse effect on the sensitivity and measurement accuracy of the Hall sensors. For this reason, offset compensation and the correct evaluation 20 of the sensor signals generally entail a costly circuit investment.

So-called piezo effects, which are strongly dependent on the crystal direction of the semiconductor material used, constitute another problem area in Hall sensor arrays. These piezo effects can produce a considerable offset signal through mechanical stresses caused by external forces (e.g. due to the housing) or through mechanical stresses in the crystal lattice of the semiconductor material. Attempts have been made to overcome these problems, either by matching the Hall sensor array to the crystal direction of the semiconductor material or by compensating the piezo effects through a suitable choice of the current directions in the semiconductor material depending on the crystal direction. However, these measures involve very complicated

25

30

35

THIS PAGE BLANK (USPTO)

manufacturing processes for the Hall sensor arrays since it is necessary to take into account both the crystal orientation of the semiconductor surface and also the orientation of the Hall sensor elements to one another and in relation to the crystal orientation.

5

10

25

30

35

Starting from this prior art it is the object of the present invention to provide an improved Hall sensor array which is also less complicated to manufacture.

This object is achieved by a Hall sensor array according to claim 1.

The present invention is based on the finding that the sensor signal offset contribution in a Hall sensor array can be greatly reduced through the above geometrical arrangement of the individual Hall sensor elements of the pairs and the interwiring of the terminals, making it possible to supply an offset signal which is already precompensated. With the arrangement and interwiring of the Hall sensor elements according to the present invention it is possible to make the measured Hall voltage independent of the crystal direction of the semiconductor material.

According to the present invention the Hall sensor elements are operated in the so-called "spinning current" mode. In spinning current operation the measurement direction is rotated continuously in a cycle by e.g. 90° at a particular clock frequency, i.e. the operating current flows from one electrode to the facing contact electrode, the Hall voltage being tapped off at the transverse contact electrodes, whereupon the measurement direction is rotated through 90° at the next cycle, i.e. the next measurement phase. The Hall voltages measured in the individual measurement phases are evaluated by a suitable correctly signed and weighted summation or subtraction. The offset still contained in the individual measurement phases can be reduced still

THIS DACK OLAMA (USO-10)

further or the offset voltages during a revolution should roughly cancel one another out, so that the parts of the Hall signal which really depend on the magnetic field are retained.

Because of the orientation and interwiring of the Hall sensor elements according to the present invention it is no longer necessary to take the crystal direction of the semiconductor material into account, whereby the influence on the measured Hall voltage of the piezo effects dependent on the crystal direction of the semiconductor material can effectively be eliminated completely.

Since the strong dependence of the offset signal both on the crystal direction of the semiconductor material and on the inhomogeneities and irregularities in the semiconductor material is effectively eliminated by the Hall sensor array according to the present invention, a considerable increase in the sensitivity and measurement accuracy

15

THE STATE OF THE S

elements 1A, 2A, 1B, 2B are respectively connected in a parallel are wired together without intermediate arrangement and switches. In the representation shown the contact electrodes K1 and the contact electrodes K3 of the Hall sensor elements 1A, 2A, 1B, 2B constitute the current feed contacts while the contact electrodes K2 and the contact electrodes K4 of the Hall sensor elements 1A, 2A, 1B, 2B provide the measurement terminals for measuring a Hall voltage. The contact electrodes for feeding in an operating current and the contact electrodes for measuring a Hall voltage are so arranged in the individual Hall sensor elements that the current direction of the impressed operating current is in each case perpendicular to the direction of the tapped Hall voltage.

15 In the present invention the operating current directions in the two Hall sensor elements of each pair are oriented at 90° to each other. The current directions of the second Hall sensor element pair are offset at an angle of 45° to the current directions of the first Hall sensor element pair.

20

25

30

5

10

In the practical implementation of the Hall sensor array according to the present invention the angle at which the operating current directions in the two Hall sensor elements of each pair are oriented to one another can deviate from the ideal value of 90° and lie in a range of e.g. 80° to 100°, angles in this range being regarded as angles of essentially 90° in the sense of the present invention. This applies also to the angle by which the current directions of the second Hall sensor element pair are offset relative to the current directions of the first Hall sensor element pair, which can be chosen to be e.g. in the range 40° to 50° and thus effectively equal to 45°. It should be noted, however, that the offset compensation of the Hall sensor array which is achieved may decrease with increasing deviation from the ideal angles considered as optimal, namely 90° and 45°.

OLISON MINT TO JEWA SHILL

The rigidly interwired contact electrodes K1, K2, K3, K4 of the Hall sensor elements 1A, 2A, 1B, 2B are connected to switches S1, S2, S3, S4, each of which can be switched between four positions, i.e. between the contact electrodes K1, K2, K3, K4 With the switches S1, S2, S3, S4 the contact electrodes K1, K2, K3, K4 can respectively be switched over together to act as power supply terminals for supplying an operating current Ioperation or as measurement terminals for measuring a Hall voltage UHall.

A further embodiment of the Hall sensor array according to the 10 present invention (not shown explicitly) can provide more than two pairs of Hall sensor elements. In this case, too, the operating current directions in the two Hall sensor elements of each pair are oriented substantially at 90° to each other. Here, too, the two Hall sensor elements of each pair must be geometrically 15 the same and be close to one another relative to the dimensions of the Hall sensor elements and they can be arranged one under the other, next to each other or along a diagonal in the complete sensor array. The current directions of the two or more Hall sensor element pairs are respectively oriented at an angle 20 of essentially 90°/n to one another, n being the total number of Hall sensor element pairs which are used and  $n \ge 2$ . For example, if three Hall sensor element pairs are used, the current directions of the individual Hall sensor element pairs are offset at an angle of approx. 30° to each other. The element pairs of the 25 sensor array are arranged either next to each other or along the diagonal, the pairs of Hall sensor elements being as close to one another as possible.

In this arrangement, too, the contact electrodes for supplying an operating current I<sub>operation</sub> (or a supply voltage) and also the contact electrodes for tapping the Hall voltage U<sub>Noll</sub> are connected in a parallel arrangement and rigidly wired together without intervening switches.

DIASON WANTED TOWN SHALL

Through the Hall sensor array with two pairs of Hall sensor elements, see Fig. 1, or with several pairs of Hall sensor elements according to the present invention the geometric placing of the Hall sensor elements already results in a precompensated offset signal in each measurement phase. This means e.g. that a subsequent amplifier can be operated with higher amplification since it cannot so easily become saturated. Through the cyclic changeover (e.g. spinning current operation) of the operating current directions and a suitable correctly signed and weighted summation or subtraction of the signals of the individual measurement phases, the precompensated sensor signal offset contribution which still remains in the individual measurement phases during spinning current operation is reduced further since the sensor signal offset contributions due to inhomogeneities and stresses in the semiconductor material are substantially eliminated.

The specified geometric arrangement of the sensors is advantageous here since the offset contribution of a single Hall sensor element with only four terminals is smaller than that of a Hall sensor element with a different geometry, e.g. with eight contact electrodes. The resulting offset contribution which remains after cyclic changeover and weighting is therefore also smaller. With its geometric arrangement for the Hall sensor array and employing the spinning current method the arrangement according to the present invention provides a Hall voltage with an extremely small offset contribution. This Hall voltage is also independent of the crystal direction used in the Hall sensor array manufacturing process and of the orientation of the Hall sensor elements to this crystal direction.

30

35

5

10

15

20

25

The Hall sensor array is usually implemented as a monolithic integrated component, which can also accommodate not only the Hall sensor array but also a current supply for the Hall sensor elements as well as an electronic evaluation circuit for the Hall voltage. Traditional silicon semiconductor technology employing

OLEGI AND TO JOY OF SHILL

known bipolar or MOS manufacturing processes generally provides the basis for manufacturing this circuit arrangement. With the arrangement according to the present invention the known disadvantages of silicon as a Hall sensor element material, i.e. a low Hall sensitivity and the big influence of the piezo effect, which leads to the sensor signal offset contribution, and also the influence of inhomogeneities in the semiconductor material, can substantially be overcome.

5

25

30

10 With the parallel connection of the respective contact electrodes K1, K2, K3, K4 of the individual Hall sensor elements, which has been described above, only four output terminals are provided in the Hall sensor array treated here. With relatively simple circuitry it is possible to switch between these from one 15 measurement phase to the next and to connect them to the evaluation electronics. With this fixed wiring it is possible not only to achieve the advantages as regards offset compensation described above but also to keep the circuitry simple, thus making possible a simpler and therefore cheaper fabrication of these 20 Hall sensor arrays compared with traditional Hall sensors.

To clarify the concept according to the present invention some examples of other alternative arrangements of the Hall sensor elements according to the present invention are described below. It should be noted that the Hall sensor elements of a pair must be geometrically identical to each other, whereas, on the other hand, the Hall sensor elements of different pairs may have different geometries. Thus additional optimization can be achieved for individual applications or areas of application of the Hall sensor array.

OLEGI AND SENDE SHILL

#### Claims

Hall sensor array comprising a first (1A, 1B) and at least
 one additional pair (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) of Hall sensor elements,

10

20

25

30

wherein each Hall sensor element (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) has four terminals (K1, K2, K3, K4), of which two terminals (K1, K3) act as power supply terminals for supplying an operating current ( $I_{operation}$ ) and two terminals (K2, K4) act as measurement terminals for measuring a Hall voltage ( $I_{Ball}$ ),

wherein the Hall sensor elements (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) are so arranged that the current directions of the operating current (Ioperation) in the two Hall sensor elements of each pair are offset at an angle of approx. 90° to one another,

wherein the Hall sensor elements (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) of the additional pair(s) are so arranged that their current directions of the operating current ( $I_{operation}$ ) are offset at an angle of approx. 90°/n to the current directions of the operating current ( $I_{operation}$ ) of the first pair (1A, 1B) of Hall sensor elements, n being the total number of Hall sensor element pairs,

wherein respective first terminals of the measurement terminals (K2) of the Hall sensor elements and respective second terminals of the measurement terminals (K4) of the Hall sensor elements are connected together for measurement of the Hall voltage (UHall),

THIS PACE BLAMK WAND

4,

wherein the Hall sensor array also has switches (S1. S2. S3. S4) and wherein the respective terminals (K1, K2, K3, K4) of the Hall sensor elements (1A, 1B, 2A, 2B) are connected to the switches (S1, S2, S3, S4) so that the respective first and second supply terminals (K1, K3) for supplying an operating current (Ioperation) and the respective first and second measurement terminals (K2, K4) for measuring a Hall voltage (UHall) can be switched over from one measurement to a subsequent measurement in such a way that the current directions of the operating current (Ioperation) in the Hall sensor elements (1A, 1B, 2A, 2B) and the Hall voltage tapping directions can be rotated through approx. 90° from one measurement to a subsequent measurement,

wherein the Hall sensor array also has a control unit via which the switches (S1, S2, S3, S4) are controllable in such a way that the Hall sensor array is operable in spinning current operation for generating a Hall signal and wherein the offset voltages of the Hall sensor elements approximately cancel one another out in a revolution so that the Hall signal contributions which actually depend on the magnetic field remain.

#### characterized in that

25

30

5

10

15

20

respective first supply terminals (K1) of each Hall sensor element (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) are connected together and to a first terminal of a common voltage source (Uoperation) and respective second supply terminals (K3) of each Hall sensor element are connected together and to the second terminal of the common voltage source (Uoperation) so that the common voltage source (Uoperation) supplies an operating current (Ioperation) for the Hall sensor elements.

outen had be shift

2. Hall sensor array according to claim 1, wherein the first supply terminals (K1) are connected together electrically by being interwired, the second supply terminals (K3) are connected together electrically by being interwired, the first measurement terminals (K2) are connected together electrically by being interwired and the second measurement terminals (K4) are connected together electrically by being interwired.

5

- 10 3. Hall sensor array according to claim 1 or 2, wherein the Hall sensor elements of a pair are geometrically identical.
- 4. Hall sensor array according to one of the claims 1 to 3, wherein the Hall sensor elements of different pairs are geometrically different.

OLIGIN HAW SO JEST OF SHIPL

## - SCHOPPE, ZIMMERMANN & STÖCKELER

Patentanweite - Posilaen 710267 - 81455 München Fraunhofer-Gesellschaft zur Förderung der angewandten Forschung e. V. Leonrodstraße 54 80636 München

DE

### PATENTANWÄLTE

European Patent Attorneys European Trademark Attorneys

Fritz Schoppe, Dipl.-Ing. Tankred Zimmermann, Dipl.-Ing. Ferdinand Stöckeler, Dipl.-Ing.

Telefon/Telephone 089/790445-0 Telefax/Facsimile 089/7902215 Telefax/Facsimile 089/74996977 e-mail 101345.3117@CompuServe.com

Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung

Inden May 18 35 Had SHILL

.

# Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung

#### Beschreibung

Die vorliegende Erfindung bezieht sich im allgemeinen auf Hall-Sensoren und insbesondere die Anordnung und Ansteuerung mehrerer Hall-Sensorelemente in einer Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung.

Ein einzelnes Hall-Sensorelement ist im allgemeinen aus einem n-dotierten aktiven Halbleiterbereich auf einem p-dotierten Halbleitersubstrat aufgebaut. Der n-dotierte aktive Bereich ist üblicherweise über vier Kontaktelektroden bzw. Kontaktanschlüsse, die diagonal gegenüberliegend in dem aktiven Bereich angeordnet sind, mit einer externen Ansteuerlogik verbunden. Die vier Kontaktelektroden des Hall-Sensorelements unterteilen sich in zwei gegenüberliegende Steuerstromkontaktelektroden, die vorgesehen sind, um einen Stromfluß durch den aktiven Bereich zu erzeugen, und ferner in zwei gegenüberliegende Spannungsabgriffkontaktelektroden, die vorgesehen sind, um eine Hall-Spannung, die bei einem anliegenden Magnetfeld senkrecht zu dem Stromfluß in dem aktiven Bereich auftritt, als Sensorsignal abzugreifen.

Aus der Europäischen Patentschrift EP-0548391 B1 ist eine zwei oder bei der Hall-Sensoranordnung bekannt, Störeinflusses Kompensation des Hall-Sensorelemente zur einer bestimmten Kristallrichtung verwendet werden. Hall-Sensorelemente sind um einen bestimmten einzelnen Winkel zueinander gedreht, der zwischen 0° und 180° liegt. Der Winkel ist dabei entsprechend der Kristallrichtung des verwendeten Halbleitermaterials gewählt.

Bekanntermaßen treten bei den Herstellungsprozessen von Halbleiterstrukturen produktionsbedingt häufig Inhomogenitäten oder Störungen in dem Halbleitermaterial des aktiven Be-

OLISO WAY IN JOHN SHIL

reichs auf. Diese Inhomogenitäten lassen sich auch mit aufwendigen Herstellungsverfahren nicht vollständig vermeiden. Diese Inhomogenitäten sind häufig ein Grund für das Auftreten eines Offsets des Sensorsignals. Das heißt, an den Kontaktelektroden, an denen die Hall-Spannung abgegriffen wird, wird auch dann ein Sensorsignal erfaßt, wenn kein Magnetfeld an dem aktiven Bereich anliegt. Dieses störende Sensorsignal wird als der Offset des Sensornutzsignals oder einfach auch als Offset-Signal bezeichnet. Durch die starke Abhängigkeit des Offset-Signals von den Inhomogenitäten treten bei her-Exemplarstreuungen Hall-Sensorelementen große kömmlichen auf. Ferner wird die Empfindlichkeit und die Meßgenauigkeit der Hall-Sensoren stark beeinträchtigt. Aus diesem Grund ist eine Offset-Kompensation und eine korrekte Auswertung der Sensorsignale im allgemeinen mit einem großen schaltungstechnischen Aufwand verbunden.

Eine weitere Problematik bei Hall-Sensoranordnungen stellen die sogenannten Piezoeffekte dar, die stark von der Kristallrichtung des verwendeten Halbleitermaterials abhängig sind. Die Piezoeffekte können durch mechanische Verspannungen, die aufgrund äußerer Kräfte (z.B. durch das Gehäuse) hervorgerufen werden, oder durch mechanische Spannungen im Kristallgefüge des Halbleitermaterials ein beträchtliches Offset-Signal hervorrufen. Man hat versucht, diese Problematik zu überwinden, indem entweder die Hall-Sensoranordnung an die Kristallrichtung des Halbleitermaterials angepaßt wurde oder indem die Piezoeffekte durch eine geeignete Wahl der Stromrichtungen im Halbleitermaterial in Abhängigkeit von der Kristallrichtung kompensiert wurden. Diese Maßnahmen haben jedoch zur Folge, daß die Herstellungsprozesse dieser Hall-Sensoranordnungen sehr aufwendig sind, da sowohl die Kristallausrichtung der Halbleiteroberfläche als auch die Ausrichtung der Hall-Sensorelemente zueinander und bezüglich der Kristallorientierung beachtet werden müssen.

Ausgehend von diesem Stand der Technik besteht die Aufgabe der vorliegenden Erfindung darin, eine verbesserte und weOLISH WANTE JOYE SILL

niger aufwendig herstellbare Hall-Sensoranordnung zu schaffen.

Diese Aufgabe wird durch eine Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 gelöst.

Die vorliegende Erfindung schafft eine Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung, die ein erstes und wenigstens ein weiteres Paar von Hall-Sensorelementen umfaßt, wobei jedes Hall-Sensorelement vier Anschlüsse aufweist, von denen ein erster und ein dritter Anschluß als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms und ein zweiter und ein vierter Anschluß als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung vorgesehen sind. Die Hall-Sensorelemente sind derart angeordnet, daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms in den zwei Hall-Sensorelementen jedes Paars um im wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind, wobei die Hall-Sensorelemente des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Betriebsstromrichtungen gegenüber den Betriebstromrichtungen des ersten Paars von Hall-Sensorelementen um im wesentlichen 90°/n winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist und n ≥ 2 ist. Die ersten Anschlüsse, die dritten Anschlüsse, die zweiten Anschlüsse und die vierten Anschlüsse der Hall-Sensorelemente sind jeweils elektrisch miteinander verbunden, wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen ersten und dritten Anschlüsse aller Hall-Sensoranordnungen der Betriebsstrom zuführbar ist, und wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen zweiten und vierten Anschlüsse aller Hall-Sensoranordnungen die Hall-Spannung meßbar ist.

Der vorliegenden Erfindung liegt die Erkenntnis zugrunde, daß der in einer Hall-Sensoranordnung auftretende Offset-Anteil des Sensorsignals durch die oben ausgeführte geometrische Anordnung der einzelnen Hall-Sensorelemente der Paare und der Verschaltung der Anschlüsse stark verringert und somit bereits ein vorkompensiertes Offset-Signal geliefert

OLISH WHY IS JOY'LD SHILL

werden kann. Durch die erfindungsgemäße Anordnung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente kann eine Unabhängigkeit der erfaßten Hall-Spannung von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials erreicht werden.

Besondere Bedeutung hat die erfindungsgemäße geometrische Anordnung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente vor allem für den sogenannten "Spinning-Current"-Betrieb. Der Spinning-Current-Betrieb besteht darin, daß die Meßrichtung ständig mit einer bestimmten Taktfrequenz um beispielsweise der Betriebsstrom zyklisch weitergedreht wird, d.h. fließt von einer zu der gegenüberliegenden Kontaktelektrode, wobei die Hall-Spannung an den quer dazu liegenden Kontaktelektroden abgegriffen wird, woraufhin dann beim nächsten Zyklus, d.h. der nächsten Meßphase, die Meßrichtung um 90° weitergedreht wird. Die in den einzelnen Meßphasen gemessenen Hall-Spannungen werden durch eine geeignete, vorzeichenrichtige und gewichtete Summierung oder Subtraktion ausgewertet, wobei der in der einzelnen Meßphase noch enthaltene Offset weiter reduziert werden kann bzw. sich die Offset-Spannungen bei einem Umlauf annähernd gegenseitig aufheben sollen, so daß die echt magnetfeldabhängigen Anteile des Hall-Signals übrig bleiben.

Aufgrund der erfindungsgemäßen Orientierung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente ist es somit nicht mehr notwendig, die Kristallrichtung des Halbleitermaterials zu berücksichtigen, wodurch der Einfluß der von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials abhängigen Piezoeffekte auf die erfaßte Hall-Spannung im wesentlichen vollständig beseitigt werden kann.

Da die starke Abhängigkeit des Offset-Signals sowohl von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials als auch von den Inhomogenitäten oder Störungen im Halbleitermaterial durch die erfindungsgemäße Hall-Sensoranordnung im wesentlichen beseitigt ist, wird eine beträchtliche Erhöhung der Empfindlichkeit und der Meßgenauigkeit durch diese Hall-Sensoran-

OLISH WHY TO TELL SHILL

ordnung erreicht. Aus diesem Grund kann der schaltungstechnische Aufwand, der für eine korrekte Auswertung und Weiterverarbeitung der Sensorsignale erforderlich ist, bei der Hall-Sensoranordnung der vorliegenden Erfindung niedrig gehalten werden.

Aufgrund der verbesserten Empfindlichkeit und Meßgenauigkeit entsprechend dem niedrigeren Offset-Anteil des Sensorsignals der Hall-Sensoranordnung erhöht sich ferner die nutzbare Auflösung der erfaßten Hall-Spannung.

Ein weiterer Vorteil der vorliegenden Erfindung besteht darin, daß der Schaltungsaufwand der Hall-Sensoranordnung weiter verringert werden kann, da durch die untereinander feste Verschaltung der Hall-Sensorelemente eine gemeinsame Betriebsstromeinprägung in alle Hall-Sensorelemente und ein gemeinsamer Abgriff aller Hall-Signale der Hall-Sensorelemente verwendet werden kann. Dadurch wird vermieden, daß sowohl die Betriebsströme in jedes Sensorelement einzeln eingespeist als auch die Hall-Spannungen jedes Sensorelements getrennt erfaßt werden müssen. Dadurch lassen sich zusätzliche Schaltungskomponenten, z.B. zusätzliche Schalter, Stromquellen, Zuleitungen usw., vermeiden. Ferner kann die Komplexität der Auswerteschaltung niedrig gehalten werden.

Bevorzugte Ausführungsbeispiele der vorliegenden Erfindung werden nachfolgend unter Bezugnahme auf die beiliegenden Zeichnungen näher erläutert. Es zeigen:

- Fig. 1: eine prinzipielle Darstellung einer Hall-Sensoranordnung mit vier Hall-Sensorelementen gemäß der vorliegenden Erfindung;
- Fig. 2 a-c: prinzipielle Darstellungen weiterer alternativer geometrischer Ausführungen und Anordnungen der Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung; und

COLUMN WAS TO THE THE SHALL

Fig. 3 a-b: prinzipielle Darstellungen weiterer alternativer geometrischer Anordnungen der Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung.

Bezugnehmend auf Fig. 1 wird nun im folgenden der allgemeine Aufbau einer Hall-Sensoranordnung mit zwei Paaren von Hall-Sensorelementen dargestellt.

Auf einem Halbleitersubstrat, das vorzugsweise p-dotiert ist, sind vorzugsweise vier rechteckige, aktive Halbleiterbereiche aufgebracht, die im allgemeinen n-dotiert sind. Vorzugsweise in den Ecken der n-dotierten aktiven Bereiche sind Kontaktelektroden Kl, K2, K3, K4 angeordnet, die im allgemeinen durch eine n+-Dotierung erhalten werden. Die Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 sind in dem n-dotierten aktiven Bereich jeweils diagonal gegenüberliegend angeordnet, wobei zwei Kontaktelektroden K1, K3 zur Betriebsstromzuführung und die anderen beiden Kontaktelektroden K2, K4 zum Hall-Spannungsabgriff vorgesehen sind. Die aktiven Bereiche bilden die einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B, wobei bei der in Fig. 1 dargestellten Hall-Sensoranordnung mit vier Hall-Sensorelementen jeweils die Hall-Sensorelemente 1A, 1B und die Hall-Sensorelemente 2A, Hall-Sensorelementepaar bilden.

In Fig. 1 zeigt ein Ausführungsbeispiel, bei dem die zwei Hall-Sensorelementepaare in einem Viereck plaziert sind, wobei die einzelnen Paare der Hall-Sensorelemente jeweils diagonal angeordnet sind. Es ist jedoch auch möglich, die beiden Hall-Sensorelemente eines Paars in der Hall-Sensor-anordnung untereinander oder auch nebeneinander zu plazieren.

Bei einem bevorzugten Ausführungsbeispiel der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung sind jeweils die Kontaktelektroden K1, die Kontaktelektroden K2, die Kontaktelektroden K3 und die Kontaktelektroden K4 der einzelnen Hall-SensoreleCOLEMN AND ACTUAL SHALL

mente 1A, 2A, 1B, 2B untereinander parallel geschaltet und ohne dazwischenliegende Schalter fest miteinander verdrahtet. Bei der vorliegenden Darstellung bilden die Kontaktelektroden K1 und die Kontaktelektroden K3 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B die Stromeinprägungskontakte, wohingegen die Kontaktelektroden K2 und die Kontaktelektroden K4 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B die Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung liefern. Die Kontaktelektroden zum Zuführen eines Betriebsstroms und die Kontaktelektroden zur Erfassung einer Hall-Spannung sind in den einzelnen Hall-Sensorelement derart angeordnet, daß die Stromrichtung des eingeprägten Betriebsstroms jeweils senkrecht zu der Richtung der abgegriffenen Hall-Spannung ist.

Bei bevorzugten Ausführungsbeispielen der vorliegenden Erfindung sind die Betriebsstromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen jedes Paars jeweils um 90° zueinander gedreht. Die Stromrichtungen des zweiten Hall-Sensorelementepaars sind gegenüber den Stromrichtungen des ersten Hall-Sensorelementepaars um einen Winkel von 45° versetzt.

Bei der praktischen Ausführung der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung kann der Winkel, um den die Betriebsstromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen jedes Paars zueinander gedreht sind, auch von dem Idealwert von 90° abweichen und in einem Bereich von z.B. 80° bis 100° liegen, wobel Winkel in diesem Bereich im Sinne der vorliegenden Erfindung als Winkel von im wesentlichen 90° angesehen werden. Dies gilt auch für den Winkel, um den die Stromrichtunzweiten Hall-Sensorelementepaars gegenüber Stromrichtungen des ersten Hall-Sensorelementepaars versetzt sind, der beispielsweise in einem Bereich von 40° bis 50° gewählt werden kann und folglich im wesentlichen 45° trägt. Es ist jedoch zu beachten, daß die erzielte Offset-Kompensation der Hall-Sensoranordnung bei einer steigenden Abweichung von den als optimal erachteten Idealwinkeln, die 90° bzw. 45° betragen, abnehmen kann.

OLIGHT MAN TO TO WELL SHILL

Die untereinander fest verschalteten Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 der Hall-Sensorelemente lA, 2A, 1B, 2B sind mit Schaltern S1, S2, S3, S4 verbunden, die jeweils zwischen vier Positionen, d.h. zwischen den Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4, umgeschaltet werden können. Mit den Schaltern S1, S2, S3, S4 können die Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 in den einzelnen Meßphasen der Hall-Sensoranordnung als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms IBetrieb oder als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung UHall jeweils gemeinsam umgeschaltet werden.

Eine weitere Ausführungsform der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung (nicht explizit dargestellt) kann darin bestehen, daß mehr als zwei Paare von Hall-Sensorelementen verwendet werden. Dabei sind auch in diesem Fall die Stromrichtungen in den beiden Hall-Schsorelementen eines jeden Paars jeweils um im wesentlichen 90° zueinander gedreht. Auch hier müssen die beiden Hall-Sensorelemente eines Paars geometrisch gleich und bezüglich der Abmessungen der Hall-Sensorelemente eng benachbart sein, und können in der Gesamt-Sensoranordnung untereinander, nebeneinander oder in einer Diagonalen angeordnet sein. Die Stromrichtungen der mindestens zwei Hall-Sensorelementepaare sind jeweils untereinander um den Winkel von im wesentlichen 90°/n gedreht, wobei n die Anzahl der insgesamt verwendeten Hall-Sensorelement-Paare ist, wobei gilt n ≥ 2. Wenn beispielsweise drei Hall-Sensorelement-Paare verwendet werden, sind die Stromrichtungen der einzelnen Hall-Sensorelementepaare somit um eine Winkel von im wesentlichen 30° untereinander versetzt. Die Elementepaare der Sensoranordnung sind entweder nebeneinanderliegend oder in der Nebendiagonalen angeordnet, wobei sich die Hall-Sensorelemente paarweise möglichst nahe aneinander befinden.

Auch bei dieser Anordnung sind sowohl die Kontaktelektroden zum Zuführen eines Betriebsstroms I<sub>Betrieb</sub> (oder einer Versorgungsspannung) als auch die Kontaktelektroden zum Abgreifen der Hall-Spannung U<sub>Hall</sub> parallel geschaltet und ohne daOLISH MAY DE STATE SHILL

zwischenliegende Schalter fest miteinander verdrahtet.

Durch die erfindungsgemäße Hall-Sensoranordnung mit zwei Paaren von Hall-Sensorelementen, siehe Fig. 1, oder auch mit mehreren Paaren von Hall-Sensorelementen entsteht aufgrund der geometrischen Plazierung der Hall-Sensorelemente bereits in jeder Meßphase ein vorkompensiertes Offset-Signal. kann beispielsweise ein nachfolgender Verstärker mit einer höheren Verstärkung ausgeführt werden, weil derselbe nicht so schnell in eine Sättigung gehen kann. Der in den einzelnen meßphasen noch enthaltene vorkompensierte Offset-Anteil der Sensorsignals wird durch die zyklische Umschaltung (z.B. Betriebstromrichtungen der Spinning-Current-Betrieb) durch eine geeignete, vorzeichenrichtige und gewichtete Summierung oder Subtraktion der Signale der einzelnen Meßphasen während des Spinning-Current-Betriebs noch weiter reduziert, da die eingangs beschriebenen Offset-Anteile des Sensorsignals aufgrund von Inhomogenitäten oder von Verspannungen im Halbleitermaterial im wesentlichen beseitigt werden.

Dabei ist die angegebene geometrische Anordnung der Sensoren dahingehend von Vorteil, daß der Offset-Anteil eines einzelnen Hall-Sensorelements mit nur vier Anschlüssen kleiner ist als der eines Hall-Sensorelements mit einer anderen Geometrie, z.B. mit acht Kontaktelektroden. Daher verbleibt nach der zyklischen Umschaltung und Gewichtung ebenfalls ein kleinerer resultierender Offset-Anteil. Aufgrund der geometrischen Anordnung der Hall-Sensoranordnung und unter Verwendung des Spinning-Current-Verfahrens liefert die erfindungsgemäße Anordnung eine Hall-Spannung mit äußerst niedrigem Offset-Anteil, wobei die sich ergebende Hall-Spannung unabhängig von der beim Herstellungsprozeß der Hall-Sensoranordnung verwendeten Kristallrichtung bzw. von der Orientierung der Hall-Sensorelemente zu dieser Kristallrichtung ist.

Üblicherweise ist die Hall-Sensoranordnung als monolithisch integriertes Bauelement ausgeführt, wobei in dem Bauelement

OLASII WAYY IS JEJYA SIHL

neben der Hall-Sensoranordnung auch einer Stromversorgung für die Hall-Sensorelemente als auch eine elektronische Auswerteschaltungen für die Hall-Spannung untergebracht sein können. Die Herstellung dieser Schaltungsanordnung wird im allgemeinen unter Verwendung von üblichen Silizium-Halbleitertechnologien mit bekannten Bipolar- oder MOS-Herstellungsprozessen durchgeführt. Durch die erfindungsgemäße Anordnung können die bekannten Nachteile, die Silizium als Hall-Sensorelementmaterial zugeordnet sind, d.h. eine geringe Hall-Empfindlichkeit und der große Einfluß des Piezo-Effekts, der zu dem Offset-Anteil des Sensorsignals führt, als auch der Einfluß von Inhomogenitäten im Halbleitermaterial im wesentlichen beseitigt werden.

Aufgrund der oben beschriebenen Parallelschaltung der jeweiligen Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 der einzelnen HallSensorelemente sind bei der vorliegenden Hall-Sensoranordnung insgesamt nur vier Ausgangsverbindungen vorgesehen, die
ohne größeren Schaltungsaufwand für die einzelnen Meßphasen
einfach umgeschaltet und mit der nachfolgenden Auswerteelektronik verbunden werden können. Aufgrund dieser festen verdrahtung ist es zusätzlich zu den oben beschriebenen Vorteilen hinsichtlich einer verbesserten Offset-Kompensation außerdem möglich, den erforderlichen Schaltungsaufwand gering
zu halten, wodurch eine einfachere und damit kostengünstigere Herstellung dieser Hall-Sensoranordnungen gegenüber
herkömmlichen Hall-Sensoren erreicht werden kann.

Im folgenden sind zur Verdeutlichung des erfindungsgemäßen Konzepts einige weitere unterschiedliche Anordnungsmöglichkeiten für die Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung beispielhaft dargestellt. Es ist zu beachten, daß die Hall-Sensorelemente eines Paares untereinander jeweils geometrisch gleich sein müssen, wobei sich aber die HallSensorelemente unterschiedlicher Paare in der Geometrie unterscheiden können. Dadurch kann eine weitere Optimierung für den jeweiligen Anwendungsfall bzw. den Anwendungsbereich der Hall-Sensoranordnung durchgeführt werden.

OLUSIN MINTER ROYAL SIHIL

In Fig. 2a sind die Hall-Sensorelementepaare 1A, 1B und 2A, 2B jeweils nebeneinander angeordnet, wobei die Hall-Sensorelemente beider Paare die gleiche geometrische Form aufweisen.

In Fig. 2b sind die Hall-Sensorelementepaare lA, lB und 2A, 2B jeweils nebeneinander angeordnet, wobei die Hall-Sensorelemente beider Paare eine unterschiedliche geometrische Form aufweisen.

In Fig. 2c sind die Hall-Sensorelementepaare 1A, 1B und 2A, 2B jeweils diagonal angeordnet, wobei die Hall-Sensorelemente beider Paare eine unterschiedliche geometrische Form aufweisen.

Eine weitere vorteilhafte Möglichkeit für die geometrische Anordnung der einzelnen Hall-Sensorelementpaare besteht darin, die Hall-Sensorelemente so zu plazieren, daß bezüglich der Mittelpunkte der einzelnen Hall-Sensor-Elemente eine Kreissymmetrie vorliegt.

Eine beispielhafte geometrische Anordnung für zwei Paare von Hall-Sensorelementen 1A, 1B und 2A, 2B ist in Fig. 3a dargestellt. Verbindungslinien L1, L2 stellen jeweils die gedachte Verbindung zwischen den geometrischen Mittelpunkten der beiden Hall-Sensorelemente eines Paars dar. Die Verbindungslinien L1, L2 der beiden Paare von Hall-Sensorelementen 1A, 1B und 2A, 2B schneiden sich in einem Punkt M, der den geometrischen Mittelpunkt der gesamten Hall-Sensoranordnung darstellt. Bei dieser geometrischen Anordnung liegen die Mittelpunkte der einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 1B und 2A, 2B symmetrisch auf einer gedachten Kreislinie U, deren Mittelpunkt der Punkt M ist.

In Fig. 3b ist eine beispielhafte geometrische Anordnung für drei Paare von Hall-Sensorelementen dargestellt. Verbindungslinien L1, L2, L3 stellen jeweils die gedachte Verbin-

GLASH WANT IN JOYED SIHL

dung zwischen den geometrischen Mittelpunkten der beiden Hall-Sensorelemente eines Paars dar. Die Verbindungslinien L1, L2, L3 der drei Paare von Hall-Sensorelementen 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B schneiden sich in einem Punkt M, der den geometrischen Mittelpunkt der gesamten Hall-Sensoranordnung darstellt. Bei dieser geometrischen Anordnung liegen die Mittelpunkte der einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B symmetrisch auf einer gedachten Kreislinie U, deren Mittelpunkt der Punkt M ist.

Alle im vorhergehenden, dargestellten Hall-Sensoranordnungen liefern die im vorhergehenden beschriebenen Vorteile bezüglich des verringerten Schaltungsaufwands als auch bezüglich der verbesserten Offset-Eigenschaften.

OLISH WHY IS TO TE THE

## PATENTANSPRÜCHE

1. Hall-Sensoranordnung mit folgenden Merkmalen:

einem ersten (1A, 1B) und wenigstens einem weiteren Paar (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) von Hall-Sensorelementen,

wobei jedes Hall-Sensorelement (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) vier Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) aufweist, von denen ein erster und ein dritter Anschluß (K1, K3) als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms (IBetrieb) und ein zweiter und ein vierter Anschluß (K2, K4) als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung (UHall) vorgesehen sind,

wobei die Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) derart angeordnet sind, daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) in den zwei Hall-Sensorelementen jedes Paars um im wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind,

wobei die Hall-Sensorelemente (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Betriebstromrichtungen gegenüber den Betriebstromrichtungen des ersten Paars (1A, 1B) von Hall-Sensorelementen um im wesentlichen  $90^{\circ}/n$  winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist und  $n \ge 2$  ist, und

wobei die ersten Anschlüsse (K1), die dritten Anachlüsse (K3), die zweiten Anschlüsse (K2) und die vierten Anschlüsse (K4) der Hall-Sensorelemente (IA, IB, ZA, ZB; IA, IB, ZA, ZB, 3A, 3B) jeweils elektrisch miteinander verbunden sind, wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen ersten und dritten Anschlüsse (K1, K3) aller Hall-Sensoranordnungen der Betriebsstrom (IBetrieb) zuführbar ist, und wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen zweiten und vierten Anschlüsse (K2, K4) al-

College No. of the College of the Co

ler Hall-Sensoranordnungen (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) die Hall-Spannung (U<sub>Hall</sub>) meßbar ist.

- 2. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1, bei der die ersten Anschlüsse (K1), die dritten Anschlüsse (K3), die zweiten Anschlüsse (K2) und die vierten Anschlüsse (K4) der Hall-Sensorelemente (IA, IB, 2A, 2B; IA, IB, 2A, 2B, 3A, 3B) jeweils durch eine feste Verdrahtung elektrisch miteinander verbunden sind.
- 3. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 oder 2, bei der die Hall-Sensorelemente des ersten und des zweiten Paars jeweils nebeneinanderliegend angeordnet sind.
- 4. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 oder 2, bei der die Hall-Sensorelemente des ersten und des zweiten Paars in einer Diagonalen angeordnet sind.
- 5. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der ansprüche 1 bis 4, bei der die Hall-Sensorelemente des ersten und des zweiten Paars bezüglich der Abmessungen der Hall-Sensorelemente eng benachbart zueinander angeordnet sind.
- 6. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 5, die ferner Schalter (S1, S2, S3, S4) aufweist, wobei die Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) der Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B) mit den Schaltern (S1, S2, S3, S4) verbunden sind, so daß die Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsatroms (IBetrieb) und die Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung (UHall) von einer Messung zu einer folgenden Messung um 90° umschaltbar sind.
- 7. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 6, die ferner eine Steuereinrichtung aufweist, durch die die Schalter (Sl. S2, S3, S4) so ansteuerbar sind, daß die Hall-Sensoranordnung im Spinning-Current-Betrieb betreibbar ist.

OLASTI WILL TO THE TOTAL SHALL

- 8. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 7, bei der die Hall-Sensorelemente eines Paars geometrisch gleich ausgeführt sind.
- 9. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 8, bei der die Hall-Sensorelemente unterschiedlicher Paare geometrisch unterschiedlich ausgeführt sind.

OLEN AND IN TOTAL SHALL

## Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung

## Zusammenfassung

Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung umfaßt ein erstes (lA, lB) und wenigstens ein weiteres Paar (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) von Hall-Sensorelementen, wobei jedes Hall-Sensorelement (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) vier Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) aufweist, von denen ein erster und ein dritter Anschluß (Kl, K3) als Ver-Betriebsstroms eines Zuführen sorgungsanschlüsse zum (I<sub>Betrieb</sub>) und ein zweiter und ein vierter Anschluß (K2, K4) als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung (UHall) vorgesehen sind. Die die Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) sind derart angeordnet, daß die in den zwei Stromrichtungen des Betriebsstroms (IBetrieb) Hall-Sensorelementen jedes Paars um im wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind, wobei die Hall-Sensorelemente (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Betriebstromrichtungen gegenüber den Betriebstromrichtungen des ersten Paars (1A, 1E) von Hall-Sensorelementen um im wesentlichen 90°/n winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist und n ≥ 2 ist. Die ersten Anschlüsse (Kl), die dritten Anschlüsse (K3), die zweiten Anschlüsse (K2) und die vierten Anschlüsse (K4) der Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) sind jeweils elektrisch miteinander verbunden, wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen ersten und dritten Anschlüsse (K1, K3) aller Hall-Sensoranordnungen der Betriebsstrom (I<sub>Betrieb</sub>) zuführbar ist, und wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen zweiten und vierten Anschlüsse (K2, K4) aller Hall-Sensoranordnungen (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) die Hall-Spannung (UHott) meßbar ist.

dust it is the same of the sam

.

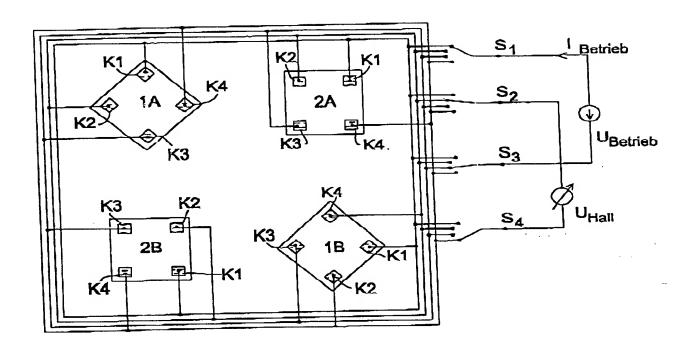


Fig. 1

Charles Service Land Control of the Control of the

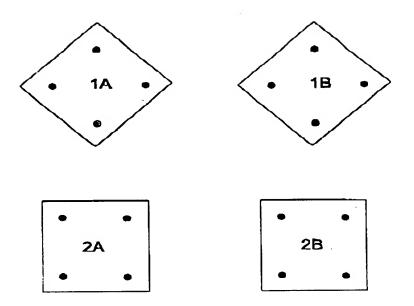


Fig. 2a

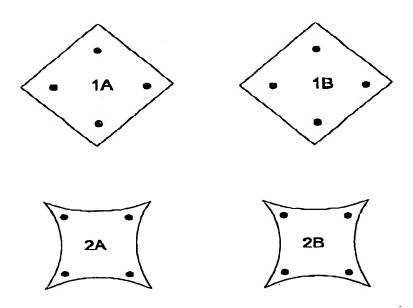


Fig. 2b

College Market State of the Sta

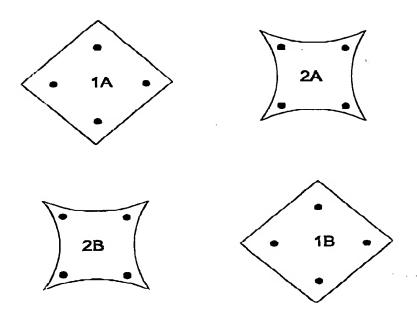
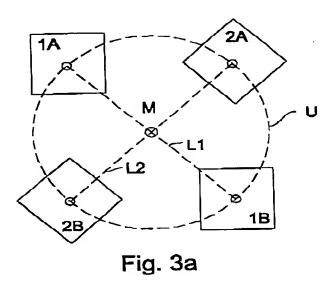


Fig. 2c

The state of the s



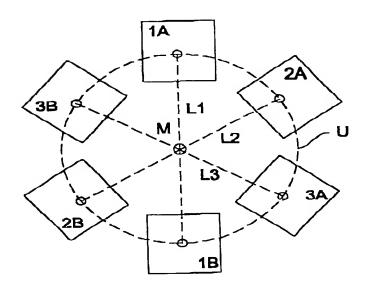


Fig. 3b

CLERI WIND TO THE SHAPE

10/088069 January 2002

National Phase of PCT/EP00/08805 in USA

Title: Hall Sensor Array for Measuring a Magnetic Field with

Offset Compensation

Applicants: HOHE; WEBER; SAUERER

Translation of PCT Application PCT/EP00/08805 as originally filed

THE STATE OF THE S

### (19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro





### (43) Internationales Veröffentlichungsdatum 15. März 2001 (15.03.2001)

### **PCT**

# (10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 01/18556 A1

(51) Internationale Patentklassifikation7: G01R 33/07

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP00/08805

(22) Internationales Anmeldedatum:

8. September 2000 (08.09.2000)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität: 199 43 128.0 9. September 1999 (09.09.1999) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): FRAUNHOFER-GESELLSCHAFT ZUR FÖRDERUNG DER ANGEWANDTEN FORSCHUNG E. V. [DE/DE]; Leonrodstrasse 54, 80636 München (DE).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): HOHE, Hans-Peter [DE/DE]; Burggrub 28, 91332 Heiligenstadt (DE). WEBER, Norbert [DE/DE]; Dorfhauser Strasse 21, 91367 Weissenohe (DE). SAUERER, Josef [DE/DE]; Stegerstrasse 9a, 91074 Herzogenaurach (DE).

(74) Anwälte: SCHOPPE, Fritz usw.; Schoppe, Zimmermann & Stöckeler, Postfach 71 08 67, 81458 München (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (national): AU, CA, JP, US, ZA.

(84) Bestimmungsstaaten (regional): europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

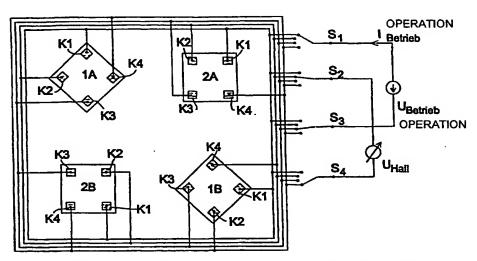
### Veröffentlicht:

- Mit internationalem Recherchenbericht.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: HALL SENSOR ARRAY FOR MEASURING A MAGNETIC FIELD WITH OFFSET COMPENSATION

(54) Bezeichnung: HALL-SENSORANORDNUNG ZUR OFFSET-KOMPENSIERTEN MAGNETFELDMESSUNG



(57) Abstract: The invention relates to a Hall sensor array for measuring a magnetic field with offset compensation, comprising a first pair (1A, 1B) and at least one additional pair (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) of Hall sensor elements, whereby each Hall sensor element (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) has four connections (K1, K2, K3, K4), of which a first and a third connection (K1, K3) act as power supply connections for supplying an operating current ( $I_{Operation}$ ) and a second and fourth connection (K2, K4) act as measurement connections for measuring a Hall current ( $I_{Hall}$ ). The Hall sensor elements (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) are arranged in such a way that the current directions of the operating current ( $I_{Operation}$ ) in the two Hall sensor elements of each pair are offset at an angle of approximately 90°, in relation to one another. The Hall sensor elements (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) of the additional pair(s) are arranged in such a way that their current directions are offset at an angle of approximately 90°/n, in relation to the current directions of the first pair (1A, 1B), whereby n is the total number of Hall sensor element pairs and  $n \ge 2$ .

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

10 01/18556 A1

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes, und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

<sup>(57)</sup> Zusammenfassung: Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung umfaßt ein erstes (1A, 1B) und wenigstens ein weiteres Paar (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) von Hall-Sensorelementen, wobei jedes Hall-Sensorelement (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) vier Anschlüßse (K1, K2, K3, K4) aufweist, von denen ein erster und ein dritter Anschluß (K1, K3) als Versorgungsanschlüßse zum Zuführen eines Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) und ein zweiter und ein vierter Anschluß (K2, K4) als Meßanschlüßse zur Erfassung einer Hall-Spannung (U<sub>Hall</sub>) vorgesehen sind. Die Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) sind derart angeordnet, daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) in den zwei Hall-Sensorelementen jedes Paars um im Wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind, wobei die Hall-Sensorelemente (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Betriebstromrichtungen gegenüber den Betriebstromrichtungen des ersten Paars (1A, 1B) von Hall-Sensorelementen um im Wesentlichen 90°/n winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist und n ≥ 2 ist.

# Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung

### Beschreibung

Die vorliegende Erfindung bezieht sich im allgemeinen auf Hall-Sensoren und insbesondere die Anordnung und Ansteuerung mehrerer Hall-Sensorelemente in einer Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung.

Ein einzelnes Hall-Sensorelement ist im allgemeinen aus einem n-dotierten aktiven Halbleiterbereich auf einem p-dotierten Halbleitersubstrat aufgebaut. Der n-dotierte aktive Bereich ist üblicherweise über vier Kontaktelektroden bzw. Kontaktanschlüsse, die diagonal gegenüberliegend in dem aktiven Bereich angeordnet sind, mit einer externen Ansteuerlogik verbunden. Die vier Kontaktelektroden des Hall-Sensorelements unterteilen sich in zwei gegenüberliegende Steuerstromkontaktelektroden, die vorgesehen sind, um einen Stromfluß durch den aktiven Bereich zu erzeugen, und ferner in zwei gegenüberliegende Spannungsabgriffkontaktelektroden, die vorgesehen sind, um eine Hall-Spannung, die bei einem anliegenden Magnetfeld senkrecht zu dem Stromfluß in dem aktiven Bereich auftritt, als Sensorsignal abzugreifen.

Aus der Europäischen Patentschrift EP-0548391 B1 ist eine Hall-Sensoranordnung bekannt, bei der zwei oder vier Hall-Sensorelemente zur Kompensation des Störeinflusses einer bestimmten Kristallrichtung verwendet werden. Die einzelnen Hall-Sensorelemente sind um einen bestimmten Winkel zueinander gedreht, der zwischen 0° und 180° liegt. Der Winkel ist dabei entsprechend der Kristallrichtung des verwendeten Halbleitermaterials gewählt.

Bekanntermaßen treten bei den Herstellungsprozessen von Halbleiterstrukturen produktionsbedingt häufig Inhomogenitäten oder Störungen in dem Halbleitermaterial des aktiven Be-

reichs auf. Diese Inhomogenitäten lassen sich auch mit aufwendigen Herstellungsverfahren nicht vollständig vermeiden. Diese Inhomogenitäten sind häufig ein Grund für das Auftreten eines Offsets des Sensorsignals. Das heißt, an den Kontaktelektroden, an denen die Hall-Spannung abgegriffen wird, wird auch dann ein Sensorsignal erfaßt, wenn kein Magnetfeld an dem aktiven Bereich anliegt. Dieses störende Sensorsignal wird als der Offset des Sensornutzsignals oder einfach auch als Offset-Signal bezeichnet. Durch die starke Abhängigkeit des Offset-Signals von den Inhomogenitäten treten bei herkömmlichen Hall-Sensorelementen große Exemplarstreuungen auf. Ferner wird die Empfindlichkeit und die Meßgenauigkeit der Hall-Sensoren stark beeinträchtigt. Aus diesem Grund ist eine Offset-Kompensation und eine korrekte Auswertung der Sensorsignale im allgemeinen mit einem großen schaltungstechnischen Aufwand verbunden.

Eine weitere Problematik bei Hall-Sensoranordnungen stellen die sogenannten Piezoeffekte dar, die stark von der Kristallrichtung des verwendeten Halbleitermaterials abhängig sind. Die Piezoeffekte können durch mechanische Verspannungen, die aufgrund äußerer Kräfte (z.B. durch das Gehäuse) hervorgerufen werden, oder durch mechanische Spannungen im Kristallgefüge des Halbleitermaterials ein beträchtliches Offset-Signal hervorrufen. Man hat versucht, diese Problematik zu überwinden, indem entweder die Hall-Sensoranordnung an die Kristallrichtung des Halbleitermaterials angepaßt wurde oder indem die Piezoeffekte durch eine geeignete Wahl der Stromrichtungen im Halbleitermaterial in Abhängigkeit von der Kristallrichtung kompensiert wurden. Diese Maßnahmen haben jedoch zur Folge, daß die Herstellungsprozesse dieser Hall-Sensoranordnungen sehr aufwendig sind, da sowohl die Kristallausrichtung der Halbleiteroberfläche als auch die Ausrichtung der Hall-Sensorelemente zueinander und bezüglich der Kristallorientierung beachtet werden müssen.

Ausgehend von diesem Stand der Technik besteht die Aufgabe der vorliegenden Erfindung darin, eine verbesserte und we-

- 3 -

niger aufwendig herstellbare Hall-Sensoranordnung zu schaffen.

Diese Aufgabe wird durch eine Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 gelöst.

Die vorliegende Erfindung schafft eine Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung, die ein erstes und wenigstens ein weiteres Paar von Hall-Sensorelementen umfaßt, wobei jedes Hall-Sensorelement vier Anschlüsse aufweist, von denen ein erster und ein dritter Anschluß als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms und ein zweiter und ein vierter Anschluß als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung vorgesehen sind. Die Hall-Sensorelemente sind derart angeordnet, daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms in den zwei Hall-Sensorelementen jedes Paars um im wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind, wobei die Hall-Sensorelemente des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Betriebsstromrichtungen gegenüber den Betriebstromrichtungen des ersten Paars von Hall-Sensorelementen um im wesentlichen 90°/n winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist und  $n \ge 2$  ist. Die ersten Anschlüsse, die dritten Anschlüsse, die zweiten Anschlüsse und die vierten Anschlüsse der Hall-Sensorelemente sind jeweils elektrisch miteinander verbunden, wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen ersten und dritten Anschlüsse aller Hall-Sensoranordnungen der Betriebsstrom zuführbar ist, und wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen zweiten und vierten Anschlüsse aller Hall-Sensoranordnungen die Hall-Spannung meßbar ist.

Der vorliegenden Erfindung liegt die Erkenntnis zugrunde, daß der in einer Hall-Sensoranordnung auftretende Offset-Anteil des Sensorsignals durch die oben ausgeführte geometrische Anordnung der einzelnen Hall-Sensorelemente der Paare und der Verschaltung der Anschlüsse stark verringert und somit bereits ein vorkompensi rtes Offset-Signal geliefert

- 4 -

werden kann. Durch die erfindungsgemäße Anordnung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente kann eine Unabhängigkeit der erfaßten Hall-Spannung von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials erreicht werden.

Besondere Bedeutung hat die erfindungsgemäße geometrische Anordnung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente vor allem für den sogenannten "Spinning-Current"-Betrieb. Der Spinning-Current-Betrieb besteht darin, daß die Meßrichtung ständig mit einer bestimmten Taktfrequenz um beispielsweise zyklisch weitergedreht wird, d.h. der Betriebsstrom fließt von einer zu der gegenüberliegenden Kontaktelektrode. wobei die Hall-Spannung an den quer dazu liegenden Kontaktelektroden abgegriffen wird, woraufhin dann beim nächsten Zyklus, d.h. der nächsten Meßphase, die Meßrichtung um 90° weitergedreht wird. Die in den einzelnen Meßphasen gemessenen Hall-Spannungen werden durch eine geeignete, vorzeichenrichtige und gewichtete Summierung oder Subtraktion ausgewertet, wobei der in der einzelnen Meßphase noch enthaltene Offset weiter reduziert werden kann bzw. sich die Offset-Spannungen bei einem Umlauf annähernd gegenseitig aufheben sollen, so daß die echt magnetfeldabhängigen Anteile des Hall-Signals übrig bleiben.

Aufgrund der erfindungsgemäßen Orientierung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente ist es somit nicht mehr notwendig, die Kristallrichtung des Halbleitermaterials zu berücksichtigen, wodurch der Einfluß der von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials abhängigen Piezoeffekte auf die erfaßte Hall-Spannung im wesentlichen vollständig beseitigt werden kann.

Da die starke Abhängigkeit des Offset-Signals sowohl von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials als auch von den Inhomogenitäten oder Störungen im Halbleitermaterial durch die erfindungsgemäße Hall-Sensoranordnung im wesentlichen beseitigt ist, wird eine beträchtliche Erhöhung der Empfindlichkeit und der Meßgenauigkeit durch diese Hall-Sensoran-

- 5 -

ordnung erreicht. Aus diesem Grund kann der schaltungstechnische Aufwand, der für eine korrekte Auswertung und Weiterverarbeitung der Sensorsignale erforderlich ist, bei der Hall-Sensoranordnung der vorliegenden Erfindung niedrig gehalten werden.

Aufgrund der verbesserten Empfindlichkeit und Meßgenauigkeit entsprechend dem niedrigeren Offset-Anteil des Sensorsignals der Hall-Sensoranordnung erhöht sich ferner die nutzbare Auflösung der erfaßten Hall-Spannung.

Ein weiterer Vorteil der vorliegenden Erfindung besteht darin, daß der Schaltungsaufwand der Hall-Sensoranordnung weiter verringert werden kann, da durch die untereinander feste Verschaltung der Hall-Sensorelemente eine gemeinsame Betriebsstromeinprägung in alle Hall-Sensorelemente und ein gemeinsamer Abgriff aller Hall-Signale der Hall-Sensorelemente verwendet werden kann. Dadurch wird vermieden, daß sowohl die Betriebsströme in jedes Sensorelement einzeln eingespeist als auch die Hall-Spannungen jedes Sensorelements getrennt erfaßt werden müssen. Dadurch lassen sich zusätzliche Schaltungskomponenten, z.B. zusätzliche Schalter, Stromquellen, Zuleitungen usw., vermeiden. Ferner kann die Komplexität der Auswerteschaltung niedrig gehalten werden.

Bevorzugte Ausführungsbeispiele der vorliegenden Erfindung werden nachfolgend unter Bezugnahme auf die beiliegenden Zeichnungen näher erläutert. Es zeigen:

- Fig. 1: eine prinzipielle Darstellung einer Hall-Sensoranordnung mit vier Hall-Sensorelementen gemäß der vorliegenden Erfindung;
- Fig. 2 a-c: prinzipielle Darstellungen weiterer alternativer geometrischer Ausführungen und Anordnungen der Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung; und

- 6 -

Fig. 3 a-b: prinzipielle Darstellungen weiterer alternativer geometrischer Anordnungen der Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung.

Bezugnehmend auf Fig. 1 wird nun im folgenden der allgemeine Aufbau einer Hall-Sensoranordnung mit zwei Paaren von Hall-Sensorelementen dargestellt.

Auf einem Halbleitersubstrat, das vorzugsweise p-dotiert ist, sind vorzugsweise vier rechteckige, aktive Halbleiterbereiche aufgebracht, die im allgemeinen n-dotiert sind. Vorzugsweise in den Ecken der n-dotierten aktiven Bereiche sind Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 angeordnet, die im allgemeinen durch eine n+-Dotierung erhalten werden. Die Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 sind in dem n-dotierten aktiven Bereich jeweils diagonal gegenüberliegend angeordnet, wobei zwei Kontaktelektroden K1, K3 zur Betriebsstromzuführung und die anderen beiden Kontaktelektroden K2, K4 zum Hall-Spannungsabgriff vorgesehen sind. Die aktiven Bereiche bilden die einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B, wobei bei der in Fig. 1 dargestellten Hall-Sensoranordnung mit vier Hall-Sensorelementen jeweils die Hall-Sensorelemente 1A, 1B und die Hall-Sensorelemente 2A, 2B ein Hall-Sensorelementepaar bilden.

In Fig. 1 zeigt ein Ausführungsbeispiel, bei dem die zwei Hall-Sensorelementepaare in einem Viereck plaziert sind, wobei die einzelnen Paare der Hall-Sensorelemente jeweils diagonal angeordnet sind. Es ist jedoch auch möglich, die beiden Hall-Sensorelemente eines Paars in der Hall-Sensoranordnung untereinander oder auch nebeneinander zu plazieren.

Bei einem bevorzugten Ausführungsbeispiel der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung sind jeweils die Kontaktelektroden K1, die Kontaktelektroden K2, die Kontaktelektroden K3 und die Kontaktelektroden K4 der einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B untereinander parallel geschaltet und ohne dazwischenliegende Schalter fest miteinander verdrahtet. Bei der vorliegenden Darstellung bilden die Kontaktelektroden K1 und die Kontaktelektroden K3 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B die Stromeinprägungskontakte, wohingegen die Kontaktelektroden K2 und die Kontaktelektroden K4 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B die Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung liefern. Die Kontaktelektroden zum Zuführen eines Betriebsstroms und die Kontaktelektroden zur Erfassung einer Hall-Spannung sind in den einzelnen Hall-Sensorelement derart angeordnet, daß die Stromrichtung des eingeprägten Betriebsstroms jeweils senkrecht zu der Richtung der abgegriffenen Hall-Spannung ist.

Bei bevorzugten Ausführungsbeispielen der vorliegenden Erfindung sind die Betriebsstromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen jedes Paars jeweils um 90° zueinander gedreht. Die Stromrichtungen des zweiten Hall-Sensorelementepaars sind gegenüber den Stromrichtungen des ersten Hall-Sensorelementepaars um einen Winkel von 45° versetzt.

Bei der praktischen Ausführung der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung kann der Winkel, um den die Betriebsstromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen jedes Paars zueinander gedreht sind, auch von dem Idealwert von 90° abweichen und in einem Bereich von z.B. 80° bis 100° liegen, wobei Winkel in diesem Bereich im Sinne der vorliegenden Erfindung als Winkel von im wesentlichen 90° angesehen werden. Dies gilt auch für den Winkel, um den die Stromrichtundes zweiten Hall-Sensorelementepaars gegenüber Stromrichtungen des ersten Hall-Sensorelementepaars versetzt sind, der beispielsweise in einem Bereich von 40° bis 50° gewählt werden kann und folglich im wesentlichen 45° beträgt. Es ist jedoch zu beachten, daß die erzielte Offset-Kompensation der Hall-Sensoranordnung bei einer steigenden Abweichung von den als optimal eracht ten Idealwinkeln, die 90° bzw. 45° betragen, abnehmen kann.

Die untereinander fest verschalteten Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B sind mit Schaltern S1, S2, S3, S4 verbunden, die jeweils zwischen vier Positionen, d.h. zwischen den Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4, umgeschaltet werden können. Mit den Schaltern S1, S2, S3, S4 können die Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 in den einzelnen Meßphasen der Hall-Sensoranordnung als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms  $I_{\text{Betrieb}}$  oder als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung  $I_{\text{Hall}}$  jeweils gemeinsam umgeschaltet werden.

Eine weitere Ausführungsform der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung (nicht explizit dargestellt) kann darin bestehen, daß mehr als zwei Paare von Hall-Sensorelementen verwendet werden. Dabei sind auch in diesem Fall die Stromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen eines jeden Paars jeweils um im wesentlichen 90° zueinander gedreht. Auch hier müssen die beiden Hall-Sensorelemente eines Paars geometrisch gleich und bezüglich der Abmessungen der Hall-Sensorelemente eng benachbart sein, und können in der Gesamt-Sensoranordnung untereinander, nebeneinander oder in einer Diagonalen angeordnet sein. Die Stromrichtungen der mindestens zwei Hall-Sensorelementepaare sind jeweils untereinander um den Winkel von im wesentlichen 90°/n gedreht, wobei n die Anzahl der insgesamt verwendeten Hall-Sensorelement-Paare ist, wobei gilt n ≥ 2. Wenn beispielsweise drei Hall-Sensorelement-Paare verwendet werden, sind die Stromrichtungen der einzelnen Hall-Sensorelementepaare somit um eine Winkel von im wesentlichen 30° untereinander versetzt. Die Elementepaare der Sensoranordnung sind entweder nebeneinanderliegend oder in der Nebendiagonalen angeordnet, wobei sich die Hall-Sensorelemente paarweise möglichst nahe aneinander befinden.

Auch bei dieser Anordnung sind sowohl die Kontaktelektroden zum Zuführen eines Betriebsstroms  $I_{\text{Betrieb}}$  (oder einer Versorgungsspannung) als auch die Kontaktelektroden zum Abgreifen der Hall-Spannung  $U_{\text{Hall}}$  parallel geschaltet und ohne da-

- 9 -

zwischenliegende Schalter fest miteinander verdrahtet.

Durch die erfindungsgemäße Hall-Sensoranordnung mit zwei Paaren von Hall-Sensorelementen, siehe Fig. 1, oder auch mit mehreren Paaren von Hall-Sensorelementen entsteht aufgrund der geometrischen Plazierung der Hall-Sensorelemente bereits in jeder Meßphase ein vorkompensiertes Offset-Signal. kann beispielsweise ein nachfolgender Verstärker mit einer höheren Verstärkung ausgeführt werden, weil derselbe nicht so schnell in eine Sättigung gehen kann. Der in den einzelnen Meßphasen noch enthaltene vorkompensierte Offset-Anteil der Sensorsignals wird durch die zyklische Umschaltung (z.B. Spinning-Current-Betrieb) der Betriebstromrichtungen durch eine geeignete, vorzeichenrichtige und gewichtete Summierung oder Subtraktion der Signale der einzelnen Meßphasen während des Spinning-Current-Betriebs noch weiter reduziert, da die eingangs beschriebenen Offset-Anteile des Sensorsignals aufgrund von Inhomogenitäten oder von Verspannungen im Halbleitermaterial im wesentlichen beseitigt werden.

Dabei ist die angegebene geometrische Anordnung der Sensoren dahingehend von Vorteil, daß der Offset-Anteil eines einzelnen Hall-Sensorelements mit nur vier Anschlüssen kleiner ist als der eines Hall-Sensorelements mit einer anderen Geometrie, z.B. mit acht Kontaktelektroden. Daher verbleibt nach der zyklischen Umschaltung und Gewichtung ebenfalls ein kleinerer resultierender Offset-Anteil. Aufgrund der geometrischen Anordnung der Hall-Sensoranordnung und unter Verwendung des Spinning-Current-Verfahrens liefert die erfindungsgemäße Anordnung eine Hall-Spannung mit äußerst niedrigem Offset-Anteil, wobei die sich ergebende Hall-Spannung unabhängig von der beim Herstellungsprozeß der Hall-Sensoranordnung verwendeten Kristallrichtung bzw. von der Orientierung der Hall-Sensorelemente zu dieser Kristallrichtung ist.

Üblicherweise ist die Hall-Sensoranordnung als monolithisch integriertes Bauelement ausgeführt, wobei in dem Bauelement neben der Hall-Sensoranordnung auch einer Stromversorgung für die Hall-Sensorelemente als auch eine elektronische Auswerteschaltungen für die Hall-Spannung untergebracht sein können. Die Herstellung dieser Schaltungsanordnung wird im allgemeinen unter Verwendung von üblichen Silizium-Halbleitertechnologien mit bekannten Bipolar- oder MOS-Herstellungsprozessen durchgeführt. Durch die erfindungsgemäße Anordnung können die bekannten Nachteile, die Silizium als Hall-Sensorelementmaterial zugeordnet sind, d.h. eine geringe Hall-Empfindlichkeit und der große Einfluß des Piezo-Effekts, der zu dem Offset-Anteil des Sensorsignals führt, als auch der Einfluß von Inhomogenitäten im Halbleitermaterial im wesentlichen beseitigt werden.

Aufgrund der oben beschriebenen Parallelschaltung der jeweiligen Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 der einzelnen Hall-Sensorelemente sind bei der vorliegenden Hall-Sensoranordnung insgesamt nur vier Ausgangsverbindungen vorgesehen, die ohne größeren Schaltungsaufwand für die einzelnen Meßphasen einfach umgeschaltet und mit der nachfolgenden Auswerteelektronik verbunden werden können. Aufgrund dieser festen Verdrahtung ist es zusätzlich zu den oben beschriebenen Vorteilen hinsichtlich einer verbesserten Offset-Kompensation außerdem möglich, den erforderlichen Schaltungsaufwand gering zu halten, wodurch eine einfachere und damit kostengünstigere Herstellung dieser Hall-Sensoranordnungen gegenüber herkömmlichen Hall-Sensoren erreicht werden kann.

Im folgenden sind zur Verdeutlichung des erfindungsgemäßen Konzepts einige weitere unterschiedliche Anordnungsmöglichkeiten für die Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung beispielhaft dargestellt. Es ist zu beachten, daß die Hall-Sensorelemente eines Paares untereinander jeweils geometrisch gleich sein müssen, wobei sich aber die Hall-Sensorelemente unterschiedlicher Paare in der Geometrie unterscheiden können. Dadurch kann eine weit re Optimierung für den jeweiligen Anwendungsfall bzw. den Anwendungsbereich der Hall-Sensoranordnung durchgeführt werden.

- 11 -

In Fig. 2a sind die Hall-Sensorelementepaare 1A, 1B und 2A, 2B jeweils nebeneinander angeordnet, wobei die Hall-Sensorelemente beider Paare die gleiche geometrische Form aufweisen.

In Fig. 2b sind die Hall-Sensorelementepaare 1A, 1B und 2A, 2B jeweils nebeneinander angeordnet, wobei die Hall-Sensorelemente beider Paare eine unterschiedliche geometrische Form aufweisen.

In Fig. 2c sind die Hall-Sensorelementepaare 1A, 1B und 2A, 2B jeweils diagonal angeordnet, wobei die Hall-Sensorelemente beider Paare eine unterschiedliche geometrische Form aufweisen.

Eine weitere vorteilhafte Möglichkeit für die geometrische Anordnung der einzelnen Hall-Sensorelementpaare besteht darin, die Hall-Sensorelemente so zu plazieren, daß bezüglich der Mittelpunkte der einzelnen Hall-Sensor-Elemente eine Kreissymmetrie vorliegt.

Eine beispielhafte geometrische Anordnung für zwei Paare von Hall-Sensorelementen 1A, 1B und 2A, 2B ist in Fig. 3a dargestellt. Verbindungslinien L1, L2 stellen jeweils die gedachte Verbindung zwischen den geometrischen Mittelpunkten der beiden Hall-Sensorelemente eines Paars dar. Die Verbindungslinien L1, L2 der beiden Paare von Hall-Sensorelementen 1A, 1B und 2A, 2B schneiden sich in einem Punkt M, der den geometrischen Mittelpunkt der gesamten Hall-Sensoranordnung darstellt. Bei dieser geometrischen Anordnung liegen die Mittelpunkte der einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 1B und 2A, 2B symmetrisch auf einer gedachten Kreislinie U, deren Mittelpunkt der Punkt M ist.

In Fig. 3b ist eine beispielhafte geometrische Anordnung für drei Paare von Hall-Sensorelementen dargestellt. Verbindungslinien L1, L2, L3 stellen jeweils die gedachte Verbin-

dung zwischen den geometrischen Mittelpunkten der beiden Hall-Sensorelemente eines Paars dar. Die Verbindungslinien L1, L2, L3 der drei Paare von Hall-Sensorelementen 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B schneiden sich in einem Punkt M, der den geometrischen Mittelpunkt der gesamten Hall-Sensoranordnung darstellt. Bei dieser geometrischen Anordnung liegen die Mittelpunkte der einzelnen Hall-Sensorelemente 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B symmetrisch auf einer gedachten Kreislinie U, deren Mittelpunkt der Punkt M ist.

Alle im vorhergehenden, dargestellten Hall-Sensoranordnungen liefern die im vorhergehenden beschriebenen Vorteile bezüglich des verringerten Schaltungsaufwands als auch bezüglich der verbesserten Offset-Eigenschaften.

### **PATENTANSPRÜCHE**

1. Hall-Sensoranordnung mit folgenden Merkmalen:

einem ersten (1A, 1B) und wenigstens einem weiteren Paar (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) von Hall-Sensorelementen,

wobei jedes Hall-Sensorelement (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) vier Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) aufweist, von denen ein erster und ein dritter Anschluß (K1, K3) als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms ( $I_{Betrieb}$ ) und ein zweiter und ein vierter Anschluß (K2, K4) als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung ( $U_{Hall}$ ) vorgesehen sind,

wobei die Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) derart angeordnet sind, daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) in den zwei Hall-Sensorelementen jedes Paars um im wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind,

wobei die Hall-Sensorelemente (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Betriebstromrichtungen gegenüber den Betriebstromrichtungen des ersten Paars (1A, 1B) von Hall-Sensorelementen um im wesentlichen  $90^{\circ}/n$  winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist und  $n \ge 2$  ist, und

wobei die ersten Anschlüsse (K1), die dritten Anschlüsse (K3), die zweiten Anschlüsse (K2) und die vierten Anschlüsse (K4) der Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) jeweils elektrisch miteinander verbunden sind, wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen ersten und dritten Anschlüsse (K1, K3) aller Hall-Sensoranordnungen der Betriebsstrom (I<sub>Betrieb</sub>) zuführbar ist, und wodurch über die elektrisch miteinander verbundenen zweiten und vierten Anschlüsse (K2, K4) al-

- ler Hall-Sensoranordnungen (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) die Hall-Spannung ( $U_{Hall}$ ) meßbar ist.
- 2. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1, bei der die ersten Anschlüsse (K1), die dritten Anschlüsse (K3), die zweiten Anschlüsse (K2) und die vierten Anschlüsse (K4) der Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) jeweils durch eine feste Verdrahtung elektrisch miteinander verbunden sind.
- 3. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 oder 2, bei der die Hall-Sensorelemente des ersten und des zweiten Paars jeweils nebeneinanderliegend angeordnet sind.
- 4. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 oder 2, bei der die Hall-Sensorelemente des ersten und des zweiten Paars in einer Diagonalen angeordnet sind.
- 5. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 4, bei der die Hall-Sensorelemente des ersten und des zweiten Paars bezüglich der Abmessungen der Hall-Sensorelemente eng benachbart zueinander angeordnet sind.
- 6. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 5, die ferner Schalter (S1, S2, S3, S4) aufweist, wobei die Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) der Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B) mit den Schaltern (S1, S2, S3, S4) verbunden sind, so daß die Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) und die Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung (U<sub>Hall</sub>) von einer Messung zu einer folgenden Messung um 90° umschaltbar sind.
- 7. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 6, die ferner eine Steuereinrichtung aufweist, durch die die Schalter (S1, S2, S3, S4) so ansteuerbar sind, daß die Hall-Sensoranordnung im Spinning-Current-Betrieb betreibbar ist.

- 15 -

- 8. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 7, bei der die Hall-Sensorelemente eines Paars geometrisch gleich ausgeführt sind.
- 9. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 8, bei der die Hall-Sensorelemente unterschiedlicher Paare geometrisch unterschiedlich ausgeführt sind.

Breeze MI A SHIT LE SHIT SHIT

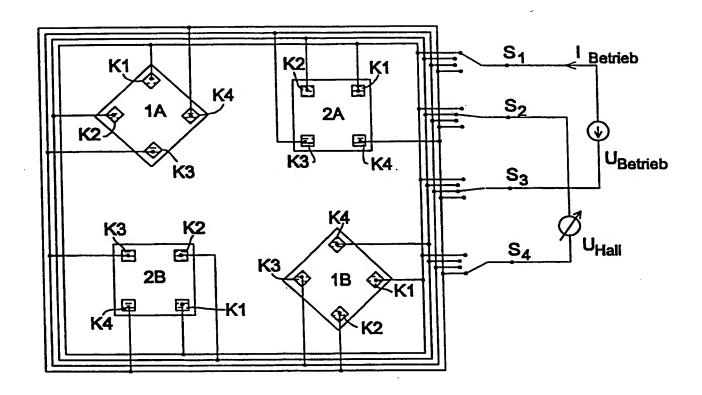


Fig. 1

With JOHN SIHT

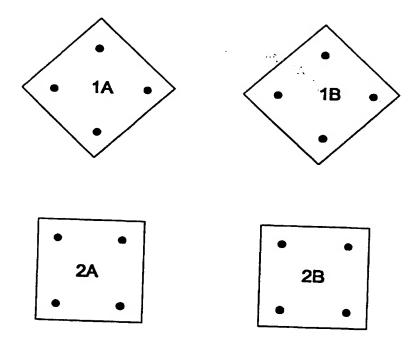


Fig. 2a

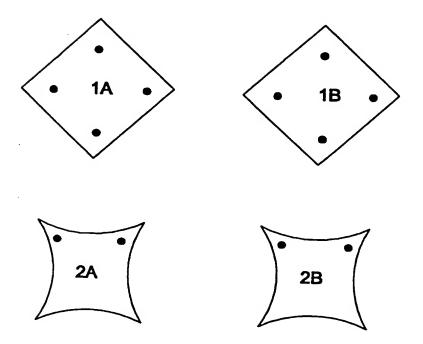


Fig. 2b

Interior State Led Linking SIAT

.

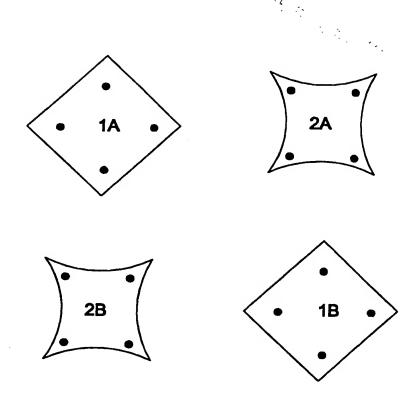
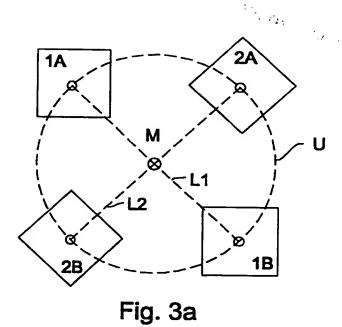


Fig. 2c

Street, Activities of the SIMT

.



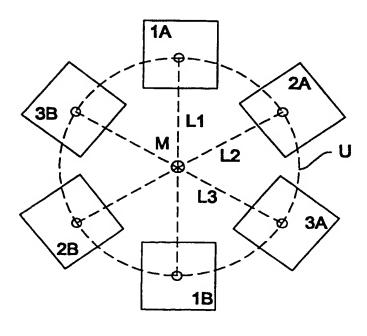


Fig. 3b

(OPARU) NWALE BLANK (USPTO)

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 G01R33/07

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

### **B. FIELDS SEARCHED**

 $\begin{array}{ll} \mbox{Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)} \\ \mbox{IPC 7} & \mbox{G01R} \end{array}$ 

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ, INSPEC, COMPENDEX

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.		
Α .	EP 0 548 391 A (ITT IND GMBH DEUTSCHE) 30 June 1993 (1993-06-30) cited in the application column 3, line 33 -column 6, line 1; claim 16; figures 1,2,5	1-3,5,6		
A	US 4 668 914 A (KERSTEN PETER ET AL) 26 May 1987 (1987-05-26) column 2, line 66 -column 3, line 33; figure 4	1,6,7		
Α	US 5 747 995 A (SPIES ALFONS) 5 May 1998 (1998-05-05) column 3, line 41 -column 4, line 50; figures 3,4/	1,2,6		

Further documents are listed in the continuation of box C.	Patent family members are listed in annex.
Special categories of cited documents:      A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance      E* earlier document but published on or after the international filling date      L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)      O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means      P* document published prior to the international filling date but later than the priority date claimed	<ul> <li>'T' later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</li> <li>'X' document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone</li> <li>'Y' document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.</li> <li>'&amp;' document member of the same patent family</li> </ul>
Date of the actual completion of the international search  15 December 2000	Date of mailing of the international search report  21/12/2000
Name and mailing address of the ISA  European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2  NL - 2280 HV Rijswijk  Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,  Fax: (+31-70) 340-3016	Authorized officer  Swartjes, H

Form PCT/ISA/210 (second sheet) (July 1992)

1



In: ational Application No PCT/EP 00/08805

Continua		
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Α ΄	DE 43 02 342 A (EL MOS ELEKTRONIK IN MOS TECHN) 29 July 1993 (1993-07-29) abstract; figure 2	1-6,8
	·	
		)
		·

1



Information on patent family members

In ational Application No PCT/EP 00/08805

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)		Publication date
EP 0548391	Α	30-06-1993	DE	59108800 D	28-08-1997
			JP	6011556 A	21-01-1994
			KR	202774 B	15-06-1999
			US	5406202 A	11-04-1995
US 4668914	Α	26-05-1987	DE	3346646 A	04-07-1985
			FR	2557305 A	28-06-1985
			GB	2151848 A,B	24-07-1985
			JP	60227179 A	12-11-1985
US 5747995	Α	05-05-1998	DE	19536661 A	03-04-1997
			AT	189306 T	15-02-2000
			DE	59604278 D	02-03-2000
			EP	0766066 A	02-04-1997
			JP	9133550 A	20-05-1997
DE 4302342	Α	29-07-1993	WO	9315413 A	05-08-1993

				C.
				*
ŭ,				
			190	
ú.				
. <u>-</u>	( <sub>4</sub> ) (4	- 4 4 4 4 A	 	ą.
				·•,

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT



In. ationales Aktenzeichen PCT/EP 00/08805

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES IPK 7 G01R33/07

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

### B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole) IPK 7 G01R

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ, INSPEC, COMPENDEX

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN				
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.		
A	EP 0 548 391 A (ITT IND GMBH DEUTSCHE) 30. Juni 1993 (1993-06-30) in der Anmeldung erwähnt Spalte 3, Zeile 33 -Spalte 6, Zeile 1; Anspruch 16; Abbildungen 1,2,5	1-3,5,6		
A	US 4 668 914 A (KERSTEN PETER ET AL) 26. Mai 1987 (1987-05-26) Spalte 2, Zeile 66 -Spalte 3, Zeile 33; Abbildung 4	1,6,7		
Α	US 5 747 995 A (SPIES ALFONS) 5. Mai 1998 (1998-05-05) Spalte 3, Zeile 41 -Spalte 4, Zeile 50; Abbildungen 3,4/	1,2,6		

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen	X Siehe Anhang Patentfamilie
<ul> <li>Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :</li> <li>A' Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist</li> <li>E' älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist</li> <li>L' Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)</li> <li>O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht</li> <li>Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist</li> </ul>	<ul> <li>*T' Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondem nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundellegenden Prinzips oder der ihr zugrundellegenden Theorie angegeben ist</li> <li>*X' Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden</li> <li>*Y' Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist</li> <li>*&amp;' Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist</li> </ul>
Datum des Abschlusses der internationalen Recherche  15. Dezember 2000	Absendedatum des internationalen Recherchenberichts  21/12/2000
Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk	Bevollmächtigter Bediensteter
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo ni, Fax: (+31-70) 340-3016	Swartjes, H



In ationales Aktenzeichen
PCT/EP 00/08805

Kategorie°	C.(Fortsetzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN  (ategorie° Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile Be				
A	DE 43 02 342 A (EL MOS ELEKTRONIK IN MOS TECHN) 29. Juli 1993 (1993-07-29) Zusammenfassung; Abbildung 2	1-6,8			
		-			
,					
	-				
٠					

1

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

tni ationales Aktenzeichen PCT/EP 00/08805

Im Recherchenbericht Datum de angeführtes Patentdokument V röffentlich				Datum der V röffentlichung	
EP 0548391 A	30-06-1993	DE 591	08800 D	28-08-1997	
2. 00.0002		JP 60	11556 A	21-01-1994	
		KR 2	02774 B	15-06-1999	
		US 54	06202 A	11-04-1995	
US 4668914 A	26-05-1987	DE 33	46646 A	04-07-1985	
00 1000521			57305 A	28-06-1985	
			51848 A,B	24-07-1985	
			27179 A	12-11-1985	
us 5747995 A	05-05-1998	DE 195	36661 A	03-04-1997	
30 07 17230	33 33 333		.89306 T	15-02-2000	
			04278 D	02-03-2000	
			66066 A	02-04-1997	
			33550 A	20-05-1997	
DE 4302342 A	29-07-1993	WO 93	315413 A	05-08-1993	

Organi Muhili Tailig SINT

# Translation

# PATENT COOPERATION TR

# **PCT**

### INTERNATIONAL PRELIMINARY EXAMINATION REPORT

(PCT Article 36 and Rule 70)

4

Applicant's or agent's file reference FH000901PCT	FOR FURTHER ACTION See Notification of Transmittal of International Preliminary Examination Report (Form PCT/IPEA/416)			
International application No.	International filing date (day/month/year) Priority date (day/month/year)			
PCT/EP00/08805	08 September 2000 (08.09.00) 09 September 1999 (09.09.99)			
International Patent Classification (IPC) or national classification and IPC G01R 33/07				
Applicant FRAUNHOFER-GESELLSCHAI	FT ZUR FÖRDERUNG DER ANGEWANDTEN FORSCHUNG E. V.			
Authority and is transmitted to the ap				
2. This REPORT consists of a total of	5 sheets, including this cover sheet.			
been amended and are the ba	nied by ANNEXES, i.e., sheets of the description, claims and/or drawings which have asis for this report and/or sheets containing rectifications made before this Authority 607 of the Administrative Instructions under the PCT).			
These annexes consist of a to	otal of <u>12</u> sheets.			
3. This report contains indications relat	ing to the following items:			
I Basis of the report				
II Priority				
III Non-establishment	of opinion with regard to novelty, inventive step and industrial applicability			
IV Lack of unity of inv	vention			
V Reasoned statement citations and explan	t under Article 35(2) with regard to novelty, inventive step or industrial applicability; nations supporting such statement			
VI Certain documents	cited			
VII Certain defects in the	he international application			
VIII Certain observations on the international application				
Date of submission of the demand	Date of completion of this report			
30 March 2001 (30.03.	05 December 2001 (05.12.2001)			
Name and mailing address of the IPEA/EP	Authorized officer			
Facsimile No.	Telephone No.			

(OTARU) NUMALIQ TORQ SIHT

iternational application No.

#### INTERNATIONAL PRELIMINARY EXAMINATION REPORT

PCT/EP00/08805

I. Basis	of th	e report				
1. This under	report r Articl	t has been drawn e le 14 are referred to	on the basis o	f (Replacement she as "originally filed	ets which have been furnished to " and are not annexed to the re	the receiving Office in response to an invitation eport since they do not contain amendments.):
		the international	l application a	as originally filed.		
	$\boxtimes$	the description,	pages	5,6,11,12	, as originally filed,	
			pages		, filed with the demand,	
			pages	8-10	, filed with the letter of	02 October 2001 (02.10.2001)
			pages	1-4, 7	, filed with the letter of	05 November 2001 (05.11.2001) .
	$\boxtimes$	the claims,	Nos		, as originally filed,	
			Nos		, as amended under Article	e 19,
			Nos		, filed with the demand,	
		,	Nos	1-4	, filed with the letter of	05 November 2001 (05.11.2001) ,
			Nos		, filed with the letter of _	
	$\boxtimes$	the drawings,	sheets/fig _	2/4-4/4	, as originally filed,	
			sheets/fig _		_ , filed with the demand,	
			sheets/fig _	1/4	_ , filed with the letter of _	02 October 2001 (02.10.2001) ,
						-
2. The a	mendr	ments have resulte	ed in the canc	ellation of:		
		the description,	pages			
		the claims,	Nos.			
		the drawings,	sheets/fig _	·		
3.	This to go	report has been es beyond the disclo	stablished as i osure as filed,	f (some of) the an as indicated in th	nendments had not been made te Supplemental Box (Rule 70	e, since they have been considered 0.2(c)).
					••	
4. Additi	ional c	bservations, if ne	ecessary:			·
					_	
				•	•	

(OTARU) WNAJE JEJAY ZIHT

V.	Reasoned statement under Article 3 citations and explanations supporti	5(2) with regard to nove ng such statement	lty, inventive step or industrial app	licability;
1.	Statement			
	Novelty (N)	Claims	1-4	YES
		Claims		NO
	Inventive step (IS)	Claims	1-4	YES
		Claims		NO
	Industrial applicability (IA)	Claims	1-4	YES
		Claims		NO

- 2. Citations and explanations
  - a) Novelty:
  - i. Citation
  - (A) EP-A-0 548 391,

in particular the abstract; column 1, lines 1-17 and 36-39; column 2, lines 22-44; column 3, line 33 to column 6, line 1; Claims 1 and 10; Figures 1, 2 and 5, which is the closest prior art, discloses only the technical features specified in the preamble to the present Claim 1.

- ii. The subject matter of Claim 1 is therefore novel.
- b) Inventive step
- i. The technical features of Claim 1, which render the subject matter thereof inventive in relation to the aforementioned closest prior art, are as follows:
- instead of the use, as disclosed in (A), of a separate constant <u>current</u> source for supplying

each Hall sensor element, the subject matter of the present Claim 1 proposes a common operating voltage source, which supplies the operating current for the Hall sensor elements. This feature makes it possible to prevent compensating currents between the individual Hall sensor elements caused by the parallel connection of the voltage outputs of the Hall sensor elements in the disclosure of document (A). In the subject matter of the present Claim 1, the operating currents required for the likewise parallel connection of the voltage outputs of the Hall sensor elements are automatically set.

Together with the following features also specified in Claim 1, the aforementioned use of a common operating voltage source leads to an improved Hall sensor arrangement that is less expensive to produce in relation to that known from document (A):

- use of the spinning-current operation; and
- the offset voltages of the Hall sensor elements are approximately mutually compensated in a cycle within this operation, so that the actual parts of the Hall signal depending on the magnetic field remain.
- ii. None of the documents cited in the international search report suggests the combination of the above three technical features in conjunction with a Hall sensor arrangement; nor is such a combination obvious.
- c) Dependent Claims 2-4, which refer back to Claim 1, must contain novel and inventive subject

COTABUI MERLE JOAR ZIHT

	matter	given	their	dependent	nature.
				•	
	·				
L					

#### VII. Certain defects in the international application

The following defects in the form or contents of the international application have been noted:

[German text only]

On page 7, line 1, the words "parallel geschaltet" should have been written as one word.

There is a typographical error in the last line of page 8.

#### VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM **GEBIET DES PATENTWESENS**

### **PCT**

### RECL 07 DEC 2001 PCT

#### INTERNATIONALER VORLÄUFIGER PRÜFUNGSBERICHT

			(Artikel 36 und	ı nege	ei 70 PC	1)	
Aktenzeic FH0009		es Anmelders oder Anwalts	WEITERES VORG	EHEN	siehe Mittei vorläufigen	lung über die Übersendu Prüfungsberichts (Form	ung des internationalen blatt PCT/IPEA/416)
Internationales Aktenzeichen			Internationales Anmelde	odatum/Ta			
PCT/EP00/08805			08/09/2000	oatum ra	g/MonavJanr)	Prioritätsdatum (Tag/N 09/09/1999	10nat/lag)
Internation G01R33		atentklassifikation (IPK) oder r	nationale Klassifikation un	d IPK			
Anmelder FRAUN	HOFI	ER-GESELLSCHAFT Z	UR FÖRDERUNG				
1. Dies Behö	er inte orde e	ernationale vorläufige Prüf rstellt und wird dem Anme	ungsbericht wurde vor elder gemäß Artikel 36	n der mit ( übermitte	der internatio	nalen vorläufigen Prü	ifung beauftragten
2. Dies	er BE	RICHT umfaßt insgesamt	5 Blätter einschließlic	h dieses	Deckblatts.		
ι	und/o	dem liegen dem Bericht A der Zeichnuńgen, die geär de vorgenommenen Beric	ndert wurden und diese	em Berich	nt zuarunde l	iegen, und/oder Blätti	er mit vor dieser
Diese	e Anla	igen umfassen insgesamt	12 Blätter.				
3. Diese	er Ber	icht enthält Angaben zu fo	olgenden Punkten:				
1	⊠□	Grundlage des Berichts					:
 		Priorität	Sutaahtana ühar Nauha	da medienel	<b></b>	1.4	
IV		Keine Erstellung eines G Mangelnde Einheitlichke		eit, eriinae	erische Latig	Keit und gewerbliche	Anwendbarkeit
v	×	Begründete Feststellung gewerblichen Anwendba	nach Artikel 35(2) hin	sichtlich o Erklärung	der Neuheit, Jen zur Stütz	der erfinderischen Tä ung dieser Feststellur	tigkeit und der na
VI		Bestimmte angeführte U					
Vil	$\boxtimes$	Bestimmte Mängel der in	nternationalen Anmeldi	ung			
VIII		Bestimmte Bemerkunger	n zur internationalen A	nmeldung	g 		•
Datum der	Einreid	chung des Antrags		Datum de	er Fertigstellun	g dieses Berichts	
30/03/20	30/03/2001				05.12.2001		
	auftrag	schrift der mit der internationa ten Behörde: päisches Patentamt	alen vorläufigen	Bevolimä	chtigter Bedier	nsteter	STATE OF STA
<u>)</u>	D-80 Tel	298 München +49 89 2399 - 0  Tx: 523656 e	epmu d	Mieszko	owski, P		(STATE OF THE STATE OF THE STAT
	Fax: +49 89 2399 - 4465			Tal No.	40.00.0000.00		A Sound Enter

## INTERNATIONALER VORLÄUFIGER PRÜFUNGSBERICHT

Internationales Aktenzeichen PCT/EP00/08805

I.	Gr	Grundlage des Berichts								
1	AL eir	Hinsichtlich der <b>Bestandteile</b> der internationalen Anmeldung ( <i>Ersatzblätter, die dem Anmeldeamt auf eine Aufforderung nach Artikel 14 hin vorgelegt wurden, gelten im Rahmen dieses Berichts als "ursprünglich eingereicht" und sind ihm nicht beigefügt, weil sie keine Änderungen enthalten (Regeln 70.16 und 70.17)): <b>Beschreibung, Seiten:</b></i>								
5,6,11,12 ursprüngliche Fassung										
	8-1	10	eingegangen am	02/10/2001	mit Schreiben vom	02/10/2001				
	1-4	4,7	eingegangen am	05/11/2001	mit Schreiben vom	05/11/2001				
	Pa	tentansprüche, Nr.	:							
	1-4	1	eingegangen am	05/11/2001	mit Schreiben vom	05/11/2001				
	Zei	ichnungen, Blätter:	:							
	2/4	-4/4	ursprüngliche Fassung							
	1/4		eingegangen am	02/10/2001	mit Schreiben vom	02/10/2001				
2.	die	internationale Anme	ne: Alle vorstehend genannten E eldung eingereicht worden ist, z	Bestandteile s ur Verfügung	tanden der Behörde ir oder wurden in dieser	der Sprache, in der eingereicht, sofern				
		<i>i</i>	hts anderes angegeben ist.	٠						
	Die eing	Die Bestandteile standen der Behörde in der Sprache: zur Verfügung bzw. wurden in dieser Sprache eingereicht; dabei handelt es sich um								
		☐ die Sprache der Übersetzung, die für die Zwecke der internationalen Recherche eingereicht worden ist (nacl Regel 23.1(b)).								
	die Veröffentlichungssprache der internationalen Anmeldung (nach Regel 48.3(b)).									
		die Sprache der Übersetzung, die für die Zwecke der internationalen vorläufigen Prüfung eingereicht worden ist (nach Regel 55.2 und/oder 55.3).								
3.	Hinsichtlich der in der internationalen Anmeldung offenbarten Nucleotid- und/oder Aminosäuresequenz ist die internationale vorläufige Prüfung auf der Grundlage des Sequenzprotokolls durchgeführt worden, das:									
		in der internationale	en Anmeldung in schriftlicher Fo	orm enthalten	ist.					
		zusammen mit der internationalen Anmeldung in computerlesbarer Form eingereicht worden ist.								
			chträglich in schriftlicher Form							

 $\ \square$  bei der Behörde nachträglich in computerlesbarer Form eingereicht worden ist.

☐ Die Erklärung, daß das nachträglich eingereichte schriftliche Sequenzprotokoll nicht über den

THIS PAGE BY AND SIML

## INTERNATIONALER VORLÄUFIGER PRÜFUNGSBERICHT

Internationales Aktenzeichen PCT/EP00/08805

		Offenbarungsgehalt	der internationa	ien Anmeldun	g im Anmeldezeitpunkt	hinausgeht, wurde vorge	eleat.		
			die in computerle	sbarer Form	erfassten Informationen		<b>5</b>		
4.	Auf	grund der Änderunge	n sind folgende	Unterlagen for	tgefallen:				
		Beschreibung,	Seiten:						
	$\boxtimes$	Ansprüche,	Nr.:	5-9	•				
		Zeichnungen,	Blatt:						
5.		Dieser Bericht ist ohne Berücksichtigung (von einigen) der Änderungen erstellt worden, da diese aus den angegebenen Gründen nach Auffassung der Behörde über den Offenbarungsgehalt in der ursprünglich eingereichten Fassung hinausgehen (Regel 70.2(c)).							
		(Auf Ersatzblätter, die beizufügen).	e solche Änderu	ngen enthalte	n, ist unter Punkt 1 hinz	uweisen;sie sind diesem	n Bericht		
6.	Etwa	aige zusätzliche Beme	erkungen:						
V.	Beg gew	gründete Feststellung nach Artikel 35(2) hinsichtlich der Neuheit, der erfinderischen Tätigkeit und der werblichen Anwendbarkeit; Unterlagen und Erklärungen zur Stützung dieser Feststellung							
1.	Fest	stellung							
	Neul	heit (N)	Ja: Nein	Ansprüche : Ansprüche	1-4				
	Erfinderische Tätigkeit (ET)			Ansprüche : Ansprüche	1-4				
	Gew	erbliche Anwendbark		Ansprüche Ansprüche	1-4				
		rlagen und Erklärunge e Beiblatt	en ·						

#### VII. Bestimmte Mängel der internationalen Anmeldung

Es wurde festgestellt, daß die internationale Anmeldung nach Form oder Inhalt folgende Mängel aufweist: siehe Beiblatt

- 1. Zu Punkt V.2.:
- a) Neuheit:
- i. Entgegenhaltung
- (A) EP 0 548 391 A,

insb. Zusammenfassung; Spalte 1, Zeilen 1-17 und 36-39; Spalte 2, Zeilen 22-44; Spalte 3, Zeile 33 bis Spalte 6, Zeile 1; Ansprüche 1 und 10; Figuren 1, 2 und 5, die den nächstliegenden Stand der Technik darstellt, offenbart nur die im Oberbegriff des vorliegenden Anspruchs 1 aufgeführten technischen Merkmale.

- ii. Damit ist der Gegenstand dieses Anspruchs 1 neu.
- b) Erfinderische Tätigkeit:
- i. Die technischen Merkmale im Anspruch 1, die dessen Gegenstand erfinderisch gegenüber dem genannten nächstliegenden Stand der Technik machen, sind darin zu sehen, daß
- anstelle der in (A) offenbarten Verwendung jeweils einer eigenen Konstantstromquelle zur Speisung jeweils eines Hall-Sensorelements, beim Gegenstand des vorliegenden Anspruchs 1 eine gemeinsame Betriebsspannungsquelle den Betriebsstrom für die Hall-Sensorelemente liefert. Damit werden die beim aus (A) Bekannten auftretenden, durch die Parallelschaltung der Spannungsausgänge der Hall-Sensorelemente bedingten Ausgleichsströme zwischen den einzelnen Hall-Sensorelementen vermieden. Beim Gegenstand des vorliegenden Anspruchs 1 stellen sich die für die hier ebenfalls benutzte Parallelschaltung der Spannungsausgänge der Hall-Sensorelemente erforderlichen Betriebsströme automatisch ein.

Zusammen mit den im genannten Anspruch 1 ebenfalls aufgeführten Merkmalen:

- Benutzung des Spinning-Current-Betriebs und
- bei einem Umlauf innerhalb dieses Betriebs auftretende, annähernde gegenseitige Aufhebung der Offsetspannungen der Hall-Sensorelemente, so daß die echt magnetfeldabhängigen Anteile des Hall-Signals übrig bleiben.

führt die oben genannte Benutzung einer gemeinsamen Betriebsspannungsquelle zu einer gegenüber der aus (A) bekannten verbesserten, weniger aufwendig herstellbaren Hall-Sensoranordnung.

- ii. Die Kombination der drei oben genannten technischen Merkmale im Zusammenhang mit einer Hall-Sensoranordnung ist durch keine der im internationalen Recherchenbericht genannten Druckschriften nahegelegt und liegt auch für sich nicht auf der Hand.
- c) Die auf den genannten Anspruch 1 rückbezogenen abhängigen Ansprüche 2-4 enthalten aufgrund ihres abhängigen Charakters zwangsläufig neue und erfinderische Gegenstände.

#### 2. Zu Punkt VII.:

Auf Seite 7, Zeile 1, hätte "parallel geschaltet" zusammengeschrieben werden sollen. Auf Seite 8, letzte Zeile, liegt ein Tippfehler vor.







## Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung

#### Beschreibung

Die vorliegende Erfindung bezieht sich im allgemeinen auf Hall-Sensoren und insbesondere die Anordnung und Ansteuerung mehrerer Hall-Sensorelemente in einer Hall-Sensoranordnung zur Offset-kompensierten Magnetfeldmessung.

Ein einzelnes Hall-Sensorelement ist im allgemeinen aus einem n-dotierten aktiven Halbleiterbereich auf einem p-dotierten Halbleitersubstrat aufgebaut. Der n-dotierte aktive Bereich ist üblicherweise über vier Kontaktelektroden bzw. Kontaktanschlüsse, die diagonal gegenüberliegend in dem aktiven Bereich angeordnet sind, mit einer externen Ansteuerlogik verbunden. Die vier Kontaktelektroden des Hall-Sensorelements unterteilen sich in zwei gegenüberliegende Steuerstromkontaktelektroden, die vorgesehen sind, um einen Stromfluß durch den aktiven Bereich zu erzeugen, und ferner in zwei gegenüberliegende Spannungsabgriffkontaktelektroden, die vorgesehen sind, um eine Hall-Spannung, die bei einem anliegenden Magnetfeld senkrecht zu dem Stromfluß in dem aktiven Bereich auftritt, als Sensorsignal abzugreifen.

Aus der Europäischen Patentschrift EP-0548391 B1 ist eine Hall-Sensoranordnung nach dem Oberbegriff des Anspruchs 1 bekannt, bei der zwei oder vier Hall-Sensorelemente zur Kompensation des Störeinflusses einer bestimmten Kristallrichtung verwendet werden. Die einzelnen Hall-Sensorelemente sind um einen bestimmten Winkel zueinander gedreht, der zwischen 0° und 180° liegt. Der Winkel ist dabei entsprechend der Kristallrichtung des verwendeten Halbleitermaterials gewählt. Gemäß der EP-0548391 wird jedes Hall-Element mit einer separaten Stromquelle gespeist, so daß jeweils ein konstanter Strom in jedes Element eingeprägt wird. Die an den einzelnen Hall-Elementen im Halldetektor abgegriffenen Hall-







- 2 -

spannungen werden in einer Schalterstufe parallelgeschaltet. Somit werden die Hallspannungen der einzelnen Elemente auf einen identischen Wert gezwungen, so daß Ausgleichsströme auftreten können.

Bekanntermaßen treten bei den Herstellungsprozessen von Halbleiterstrukturen produktionsbedingt häufig Inhomogenitäten oder Störungen in dem Halbleitermaterial des aktiven Bereichs auf. Diese Inhomogenitäten lassen sich auch mit aufwendigen Herstellungsverfahren nicht vollständig vermeiden. Diese Inhomogenitäten sind häufig ein Grund für das Auftreten eines Offsets des Sensorsignals. Das heißt, an den Kontaktelektroden, an denen die Hall-Spannung abgegriffen wird, wird auch dann ein Sensorsignal erfaßt, wenn kein Magnetfeld an dem aktiven Bereich anliegt. Dieses störende Sensorsignal wird als der Offset des Sensornutzsignals oder einfach auch als Offset-Signal bezeichnet. Durch die starke Abhängigkeit des Offset-Signals von den Inhomogenitäten treten bei herkömmlichen Hall-Sensorelementen große Exemplarstreuungen auf. Ferner wird die Empfindlichkeit und die Meßgenauigkeit der Hall-Sensoren stark beeinträchtigt. Aus diesem Grund ist eine Offset-Kompensation und eine korrekte Auswertung der Sensorsignale im allgemeinen mit einem großen schaltungstechnischen Aufwand verbunden.

Eine weitere Problematik bei Hall-Sensoranordnungen stellen die sogenannten Piezoeffekte dar, die stark von der Kristallrichtung des verwendeten Halbleitermaterials abhängig sind. Die Piezoeffekte können durch mechanische Verspannungen, die aufgrund äußerer Kräfte (z.B. durch das Gehäuse) hervorgerufen werden, oder durch mechanische Spannungen im Kristallgefüge des Halbleitermaterials ein beträchtliches Offset-Signal hervorrufen. Man hat versucht, diese Problematik zu überwinden, indem entweder die Hall-Sensoranordnung an die Kristallrichtung des Halbleitermaterials angepaßt wurde oder indem die Piezoeffekte durch eine geeignete Wahl der Stromrichtungen im Halbleitermaterial in Abhängigkeit von der Kristallrichtung kompensiert wurden. Diese Maßnahmen









- 3 .

haben jedoch zur Folge, daß die Herstellungsprozesse dieser Hall-Sensoranordnungen sehr aufwendig sind, da sowohl die Kristallausrichtung der Halbleiteroberfläche als auch die Ausrichtung der Hall-Sensorelemente zueinander und bezüglich der Kristallorientierung beachtet werden müssen.

Ausgehend von diesem Stand der Technik besteht die Aufgabe der vorliegenden Erfindung darin, eine verbesserte und weniger aufwendig herstellbare Hall-Sensoranordnung zu schaffen.

Diese Aufgabe wird durch eine Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 gelöst.

Der vorliegenden Erfindung liegt die Erkenntnis zugrunde, daß der in einer Hall-Sensoranordnung auftretende Offset-Anteil des Sensorsignals durch die oben ausgeführte geometrische Anordnung der einzelnen Hall-Sensorelemente der Paare und der Verschaltung der Anschlüsse stark verringert und somit bereits ein vorkompensiertes Offset-Signal geliefert werden kann. Durch die erfindungsgemäße Anordnung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente kann eine Unabhängigkeit der erfaßten Hall-Spannung von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials erreicht werden.

Erfindungsgemäß werden die Hall-Sensorelemente im sogenannten "Spinning-Current"-Betrieb angesteuert. Der Spinning-Current-Betrieb besteht darin, daß die Meßrichtung ständig mit einer bestimmten Taktfrequenz um beispielsweise 90° zyklisch weitergedreht wird, d.h. der Betriebsstrom fließt von einer zu der gegenüberliegenden Kontaktelektrode, wobei die Hall-Spannung an den quer dazu liegenden Kontaktelektroden abgegriffen wird, woraufhin dann beim nächsten Zyklus, d.h. der nächsten Meßphase, die Meßrichtung um 90° weitergedreht wird. Die in den einzelnen Meßphasen gemessenen Hall-Spannungen werden durch eine geeignete, vorzeichenrichtige und gewichtete Summierung oder Subtraktion ausgewertet, wobei der in der einzelnen Meßphase noch enthaltene Offset









- 4 -

weiter reduziert werden kann bzw. sich die Offset-Spannungen bei einem Umlauf annähernd gegenseitig aufheben sollen, so daß die echt magnetfeldabhängigen Anteile des Hall-Signals übrig bleiben.

Aufgrund der erfindungsgemäßen Orientierung und Verschaltung der Hall-Sensorelemente ist es somit nicht mehr notwendig, die Kristallrichtung des Halbleitermaterials zu berücksichtigen, wodurch der Einfluß der von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials abhängigen Piezoeffekte auf die erfaßte Hall-Spannung im wesentlichen vollständig beseitigt werden kann.

Da die starke Abhängigkeit des Offset-Signals sowohl von der Kristallrichtung des Halbleitermaterials als auch von den Inhomogenitäten oder Störungen im Halbleitermaterial durch die erfindungsgemäße Hall-Sensoranordnung im wesentlichen beseitigt ist, wird eine beträchtliche Erhöhung der Empfindlichkeit und der Meßgenauigkeit durch diese Hall-Sensoran-

GEANDERTES BLATT









- 7 -

mente 1A, 2A, 1B, 2B untereinander parallel geschaltet angeordnet und ohne dazwischenliegende Schalter fest miteinander
verdrahtet. Bei der vorliegenden Darstellung bilden die Kontaktelektroden K1 und die Kontaktelektroden K3 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B die Stromeinprägungskontakte, wohingegen die Kontaktelektroden K2 und die Kontaktelektroden
K4 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B die Meßanschlüsse
zur Erfassung einer Hall-Spannung liefern. Die Kontaktelektroden zum Zuführen eines Betriebsstroms und die Kontaktelektroden zur Erfassung einer Hall-Spannung sind in den
einzelnen Hall-Sensorelement derart angeordnet, daß die
Stromrichtung des eingeprägten Betriebsstroms jeweils senkrecht zu der Richtung der abgegriffenen Hall-Spannung ist.

Bei der vorliegenden Erfindung sind die Betriebsstromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen jedes Paars jeweils um 90° zueinander gedreht. Die Stromrichtungen des zweiten Hall-Sensorelementepaars sind gegenüber den Stromrichtungen des ersten Hall-Sensorelementepaars um einen Winkel von 45° versetzt.

Bei der praktischen Ausführung der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung kann der Winkel, um den die Betriebsstromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen jedes Paars zueinander gedreht sind, auch von dem Idealwert von 90° abweichen und in einem Bereich von z.B. 80° bis 100° liegen, wobei Winkel in diesem Bereich im Sinne der vorliegenden Erfindung als Winkel von im wesentlichen 90° angesehen werden. Dies gilt auch für den Winkel, um den die Stromrichtunzweiten Hall-Sensorelementepaars gegenüber Stromrichtungen des ersten Hall-Sensorelementepaars versetzt sind, der beispielsweise in einem Bereich von 40° bis 50° gewählt werden kann und folglich im wesentlichen 45° beträgt. Es ist jedoch zu beachten, daß die erzielte Offset-Kompensation der Hall-Sensoranordnung bei einer steigenden Abweichung von den als optimal erachteten Idealwinkeln, die 90° bzw. 45° betragen, abnehmen kann.

GEANDERTES BLATT



Carl Will I Told SIHL

•





- 8 -

Die untereinander fest verschalteten Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 der Hall-Sensorelemente 1A, 2A, 1B, 2B sind mit Schaltern S1, S2, S3, S4 verbunden, die jeweils zwischen vier Positionen, d.h. zwischen den Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4, umgeschaltet werden können. Mit den Schaltern S1, S2, S3, S4 können die Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 in den einzelnen Meßphasen der Hall-Sensoranordnung als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms  $I_{\text{Betrieb}}$  oder als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung  $I_{\text{Hall}}$  jeweils gemeinsam umgeschaltet werden.

Eine weitere Ausführungsform der erfindungsgemäßen Hall-Sensoranordnung (nicht explizit dargestellt) kann darin bestehen, daß mehr als zwei Paare von Hall-Sensorelementen verwendet werden. Dabei sind auch in diesem Fall die Stromrichtungen in den beiden Hall-Sensorelementen eines jeden Paars jeweils um im wesentlichen 90° zueinander gedreht. Auch hier müssen die beiden Hall-Sensorelemente eines Paars geometrisch gleich und bezüglich der Abmessungen der Hall-Sensorelemente eng benachbart sein, und können in der Gesamt-Sensoranordnung untereinander, nebeneinander oder in einer Diagonalen angeordnet sein. Die Stromrichtungen der mindestens zwei Hall-Sensorelementepaare sind jeweils untereinander um den Winkel von im wesentlichen 90°/n gedreht, wobei n die Anzahl der insgesamt verwendeten Hall-Sensorelement-Paare ist, wobei gilt n  $\ge$  2. Wenn beispielsweise drei Hall-Sensorelement-Paare verwendet werden, sind die Stromrichtungen der einzelnen Hall-Sensorelementepaare somit um eine Winkel von im wesentlichen 30° untereinander versetzt. Die Elementepaare der Sensoranordnung sind entweder nebeneinanderliegend oder in der Nebendiagonalen angeordnet, wobei Hall-Sensorelemente paarweise möglichst nahe aneinander befinden.

Auch bei dieser Anordnung sind sowohl die Kontaktelektroden zum Zuführen eines Betriebsstroms  $I_{\text{Betrieb}}$  (oder einer Versorgungsspannung) als auch die Kontaktelektroden zum Abgreifen der Hall-Spannung  $U_{\text{Hall}}$  parallel geschaltet angeoerdnet

## LHIS DYCE BTVNK (neblo)





- 9 -

und ohne dazwischenliegende Schalter fest miteinander verdrahtet.

Durch die erfindungsgemäße Hall-Sensoranordnung mit zwei Paaren von Hall-Sensorelementen, siehe Fig. 1, oder auch mit mehreren Paaren von Hall-Sensorelementen entsteht aufgrund der geometrischen Plazierung der Hall-Sensorelemente bereits in jeder Meßphase ein vorkompensiertes Offset-Signal. kann beispielsweise ein nachfolgender Verstärker mit einer höheren Verstärkung ausgeführt werden, weil derselbe nicht so schnell in eine Sättigung gehen kann. Der in den einzelnen Meßphasen noch enthaltene vorkompensierte Offset-Anteil der Sensorsignals wird durch die zyklische Umschaltung (z.B. Spinning-Current-Betrieb) der Betriebstromrichtungen durch eine geeignete, vorzeichenrichtige und gewichtete Summierung oder Subtraktion der Signale der einzelnen Meßphasen während des Spinning-Current-Betriebs noch weiter reduziert, da die eingangs beschriebenen Offset-Anteile des Sensorsignals aufgrund von Inhomogenitäten oder von Verspannungen im Halbleitermaterial im wesentlichen beseitigt werden.

Dabei ist die angegebene geometrische Anordnung der Sensoren dahingehend von Vorteil, daß der Offset-Anteil eines einzelnen Hall-Sensorelements mit nur vier Anschlüssen kleiner ist als der eines Hall-Sensorelements mit einer anderen Geometrie, z.B. mit acht Kontaktelektroden. Daher verbleibt nach der zyklischen Umschaltung und Gewichtung ebenfalls ein kleinerer resultierender Offset-Anteil. Aufgrund der geometrischen Anordnung der Hall-Sensoranordnung und unter Verwendung des Spinning-Current-Verfahrens liefert die erfindungsgemäße Anordnung eine Hall-Spannung mit äußerst niedrigem Offset-Anteil, wobei die sich ergebende Hall-Spannung unabhängig von der beim Herstellungsprozeß der Hall-Sensoran-ordnung verwendeten Kristallrichtung bzw. von der Orientierung der Hall-Sensorelemente zu dieser Kristallrichtung ist.

Üblicherweise ist die Hall-Sensoranordnung als monolithisch integriertes Bauelement ausgeführt, wobei in dem Bauelement





- 10 -

neben der Hall-Sensoranordnung auch eine Stromversorgung für die Hall-Sensorelemente als auch eine elektronische Auswerteschaltungen für die Hall-Spannung untergebracht sein können. Die Herstellung dieser Schaltungsanordnung wird im allgemeinen unter Verwendung von üblichen Silizium-Halbleitertechnologien mit bekannten Bipolar- oder MOS-Herstellungsprozessen durchgeführt. Durch die erfindungsgemäße Anordnung können die bekannten Nachteile, die Silizium als Hall-Sensorelementmaterial zugeordnet sind, d.h. eine geringe Hall-Empfindlichkeit und der große Einfluß des Piezo-Effekts, der zu dem Offset-Anteil des Sensorsignals führt, als auch der Einfluß von Inhomogenitäten im Halbleitermaterial im wesentlichen beseitigt werden.

Aufgrund der oben beschriebenen Parallelschaltung der jeweiligen Kontaktelektroden K1, K2, K3, K4 der einzelnen Hall-Sensorelemente sind bei der vorliegenden Hall-Sensoranordnung insgesamt nur vier Ausgangsverbindungen vorgesehen, die ohne größeren Schaltungsaufwand für die einzelnen Meßphasen einfach umgeschaltet und mit der nachfolgenden Auswerteelektronik verbunden werden können. Aufgrund dieser festen Verdrahtung ist es zusätzlich zu den oben beschriebenen Vorteilen hinsichtlich einer verbesserten Offset-Kompensation außerdem möglich, den erforderlichen Schaltungsaufwand gering zu halten, wodurch eine einfachere und damit kostengünstigere Herstellung dieser Hall-Sensoranordnungen gegenüber herkömmlichen Hall-Sensoren erreicht werden kann.

Im folgenden sind zur Verdeutlichung des erfindungsgemäßen Konzepts einige weitere unterschiedliche Anordnungsmöglichkeiten für die Hall-Sensorelemente gemäß der vorliegenden Erfindung beispielhaft dargestellt. Es ist zu beachten, daß die Hall-Sensorelemente eines Paares untereinander jeweils geometrisch gleich sein müssen, wobei sich aber die Hall-Sensorelemente unterschiedlicher Paare in der Geometrie unterscheiden können. Dadurch kann eine weitere Optimierung für den jeweiligen Anwendungsfall bzw. den Anwendungsbereich der Hall-Sensoranordnung durchgeführt werden.







. 1 \_

## Patentansprüche

1. Hall-Sensoranordnung mit folgenden Merkmalen:

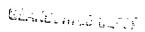
einem ersten (1A, 1B) und wenigstens einem weiteren Paar (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) von Hall-Sensorelementen,

wobei jedes Hall-Sensorelement (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) vier Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) aufweist, von denen zwei Anschlüsse (K1, K3) als Versorgungsanschlüsse zum Zuführen eines Betriebsstroms ( $I_{Betrieb}$ ) und zwei Anschlüsse (K2, K4) als Meßanschlüsse zur Erfassung einer Hall-Spannung ( $U_{Hall}$ ) vorgesehen sind,

wobei die Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) derart angeordnet sind, daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) in den zwei Hall-Sensorelementen jedes Paars um im wesentlichen 90° zueinander winkelmäßig versetzt sind,

wobei die Hall-Sensorelemente (2A, 2B; 2A, 2B, 3A, 3B) des wenigstens einen weiteren Paars derart angeordnet sind, daß ihre Stromrichtungen des Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) gegenüber den Stromrichtungen des Betriebsstroms (I<sub>Betrieb</sub>) des ersten Paars (1A, 1B) von Hall-Sensorelementen um im wesentlichen 90°/n winkelmäßig versetzt sind, wobei n die Gesamtzahl der Paare von Hall-Sensorelementen ist,

wobei jeweilige erste der als Meßanschlüsse dienenden Anschlüsse (K2) der Hall-Sensorelemente und jeweilige zweite der als Meßanschlüsse dienenden Anschlüsse (K4) der Hall-Sensorelemente zur Erfassung der Hall-Spannung ( $U_{\text{Hall}}$ ) miteinander verbunden sind,







ą.





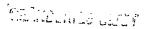
- 2 -

wobei die Hall-Sensoranordnung ferner Schalter (S1, S2, S3, S4) aufweist, wobei die jeweiligen Anschlüsse (K1, K2, K3, K4) der Hall-Sensorelemente (1A, 1B, 2A, 2B) mit den Schaltern (S1, S2, S3, S4) verbunden sind, so daß die jeweiligen ersten und zweiten als die Versorgungsanschlüsse dienenden Anschlüsse (K1, K3) zum Zuführen eines Betriebsstroms (IBetrieb) und die jeweiligen ersten und zweiten als die Meßanschlüsse dienenden Anschlüsse (K2, K4) zur Erfassung einer Hall-Spannung ( $U_{Hall}$ ) von einer Messung zu einer folgenden Messung so umschaltbar daß die Stromrichtungen des Betriebsstroms in den Hall-Sensorelementen (1A, (I<sub>Betrieb</sub>) 1B, 2A, und die Hallspannungsabgriffrichtungen von einer Messung zu einer folgenden Messung um einen Winkel von im wesentlichen 90° drehbar sind,

wobei die Hall-Sensoranordnung ferner eine Steuereinrichtung aufweist, durch die die Schalter (S1, S2, S3,
S4) so ansteuerbar sind, daß die Hall-Sensoranordnung im
Spinning-Current-Betrieb zum Erzeugen eines Hall-Signals
betrieben wird, wobei sich die Offsetspannungen der
Hall-Sensorelemente bei einem Umlauf annähernd gegenseitig aufheben, so daß die echt magnetfeldabhängigen Anteile des Hall-Signals übrigbleiben,

dadurch gekennzeichnet, daß

jeweilige erste der als Versorgungsanschlüsse dienenden Anschlüsse (K1) jedes Hall-Sensorelements (1A, 1B, 2A, 2B; 1A, 1B, 2A, 2B, 3A, 3B) miteinander und einem ersten Anschluß einer gemeinsamen Spannungsquelle ( $U_{Betrieb}$ ) verbunden sind, und jeweilige zweite der als Versorgungsanschlüsse dienenden Anschlüsse (K3) jedes Hall-Sensorelements miteinander und dem zweiten Anschluß der gemeinsamen Spannungsquelle ( $U_{Betrieb}$ ) verbunden sind, so daß durch die gemeinsame Spannungsquelle ( $U_{Betrieb}$ ) ein Betriebsstrom ( $I_{Betrieb}$ ) für die Hall-Sensorelemente geliefert wird.





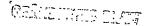






- 3 -

- 2. Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1, bei der die ersten der als Versorgungsanschlüsse dienenden Anschlüsse (K1) durch eine feste Verdrahtung elektrisch miteinander verbunden sind, die zweiten der als Versorgungsanschlüsse dienenden Anschlüsse (K3) durch eine feste Verdrahtung elektrisch miteinander verbunden sind, die ersten der als Meßanschlüsse dienenden Anschlüsse (K2) durch eine feste Verdrahtung elektrisch miteinander verbunden sind, und die zweiten der als Meßanschlüsse dienenden Anschlüsse (K4) durch eine feste Verdrahtung elektrisch miteinander verbunden sind.
- Hall-Sensoranordnung gemäß Anspruch 1 oder 2, bei der die Hall-Sensorelemente eines Paars geometrisch gleich ausgeführt sind.
- 4. Hall-Sensoranordnung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 3, bei der die Hall-Sensorelemente unterschiedlicher Paare geometrisch unterschiedlich ausgeführt sind.





- 1/4 -

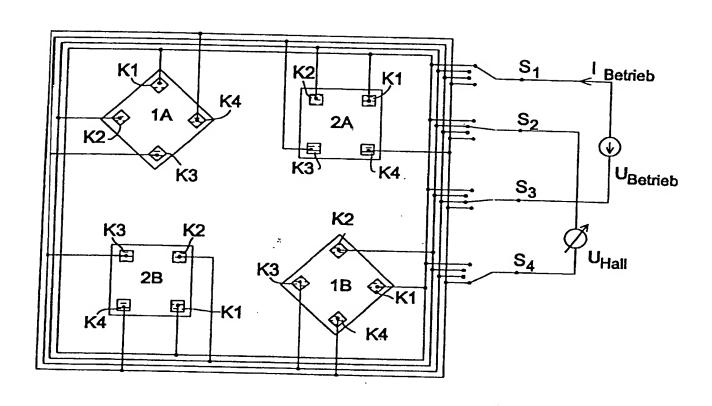


Fig. 1

÷,

## **PCT**

### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

(Artikel 18 sowie Regeln 43 und 44 PCT)

Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts	WEITERES	Recherchenberichts (F	lie Übermittlung des internationalen ormblatt PCT/ISA/220) sowie, soweit
FH000901PCT	VORGEHEN	zutreffend, nachsteher	nder Punkt 5
Internationales Aktenzeichen	Internationales Anmel (Tag/Monat/Jahr)	dedatum	(Frühestes) Prioritätsdatum (Tag/Monat/Jahr)
PCT/EP 00/08805	08/09/2	000	09/09/1999
Anmelder		-	
FRAUNHOFER-GESELLSCHAFT ZUI	R FORDERUNG		
Dieser internationale Recherchenbericht wurd Artikel 18 übermittelt. Eine Kopie wird dem In	de von der Internationale ternationalen Büro überr	n Recherchenbehörde e nittelt.	erstellt und wird dem Anmelder gemäß
Dieser internationale Recherchenbericht umfa  X  Darüber hinaus liegt ihm jev		Blätter. esem Bericht genannten	n Unterlagen zum Stand der Technik bei.
Grundlage des Berichts			
<ul> <li>a. Hinsichtlich der Sprache ist die inte durchgeführt worden, in der sie eing</li> </ul>	rnationale Recherche au gereicht wurde, sofern ur	uf der Grundlage der inte nter diesem Punkt nichts	ernationalen Anmeldung in der Sprache anderes angegeben ist.
Die internationale Recherch Anmeldung (Regel 23.1 b))	ne ist auf der Grundlage durchgeführt worden.	einer bei der Behörde ei	ngereichten Übersetzung der internationalen
3 , 3 , ,,	en Anmeldung offenbarte Sequenzprotokolls durch	geführt worden, das	Aminosauresequenz ist die internationale
zusammen mit der internati	onalen Anmeldung in co	mputerlesbarer Form ein	ngereicht worden ist.
bei der Behörde nachträglic		=	
bei der Behörde nachträglic			
Die Erklärung, daß das nac internationalen Anmeldung	hträglich eingereichte so im Anmeldezeitpunkt hir	hriftliche Sequenzprotok nausgeht, wurde vorgele	coll nicht über den Offenbarungsgehalt der gt.
Die Erklärung, daß die in co wurde vorgelegt.	omputerlesbarer Form er	faßten Informationen de	m schriftlichen Sequenzprotokoll entsprechen,
2. Bestimmte Ansprüche ha	ben sich als nicht rech	<b>erchierbar erwiesen</b> (si	iehe Feld I).
3. MangeInde Einheitlichkeit	<b>t der Erfindung</b> (siehe f	feld II).	
4. Hinsichtlich der Bezeichnung der Erfü	ndung		
· X wird der vom Anmelder ein	gereichte Wortlaut genel	nmigt.	
wurde der Wortlaut von der	Behörde wie folgt festge	esetzt:	
5. Hinsichtlich der <b>Zusammenfassung</b>			
Anmelder kann der Behörd Recherchenberichts eine S	egel 38.2b) in der in Fek e innerhalb eines Monat tellungnahme vorlegen.	d III angegebenen Fassu s nach dem Datum der A	ng von der Behörde festgesetzt. Der Absendung dieses internationalen
6. Folgende Abbildung der Zeichnungen	ist mit der Zusammenfa	ssung zu veröffentlichen	
wie vom Anmelder vorgesc			keine der Abb.
weil der Anmelder selbst ke		_	
weil diese Abbildung die Er	tinaung besser kennzeid	nnet.	

Orgen) MMAJB 30A9 21HT

----

.

.

### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

PCT/EP 00/08805

F	ld III	· wc	)RTL	AUT D	ER ZUSAN	IMENE	ASSUN	G (Fo	rtsetzung v	on Punk	α 5 aur Blaπ 1)
		Zusamr	menf	assur	ng wird	wie :	folgt	geär	ndert		
										ist "	löschen
	VOII	Zelle	20	DIE	erscen	DIS	26116	. 30	mennar	ISC.	.;
											<u>.</u>
ŀ											
1											

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES -I PK 7 G01R33/07

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

#### B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole )  $IPK \ 7 \qquad G01R$ 

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ, INSPEC, COMPENDEX

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu

° Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :

C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	Г
Kategorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
Α .	EP 0 548 391 A (ITT IND GMBH DEUTSCHE) 30. Juni 1993 (1993-06-30) in der Anmeldung erwähnt Spalte 3, Zeile 33 -Spalte 6, Zeile 1; Anspruch 16; Abbildungen 1,2,5	1-3,5,6
Α	US 4 668 914 A (KERSTEN PETER ET AL) 26. Mai 1987 (1987-05-26) Spalte 2, Zeile 66 -Spalte 3, Zeile 33; Abbildung 4	1,6,7
A	US 5 747 995 A (SPIES ALFONS) 5. Mai 1998 (1998-05-05) Spalte 3, Zeile 41 -Spalte 4, Zeile 50; Abbildungen 3,4/	1,2,6

<ul> <li>'A' Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist</li> <li>'E' älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist</li> <li>'L' Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)</li> <li>'O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht</li> <li>'P' Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist</li> </ul>	oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondem nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist  "X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden  "Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist  "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist		
Datum des Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des internationalen Recherchenberichts		
15. Dezember 2000	21/12/2000		
Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	Bevollmächtigter Bediensteter Swartjes, H		

1

entnehmen

\*T\* Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum

Siehe Anhang Patentfamilie

(OTAZU) HMALO ZDASI ZINT



Interpolates Aktenzelchen
PCT/EP 00/08805

	etzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN  e° , Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile				
·   TECHN) 29.	2 A (EL MOS ELEKTRONIK IN MOS Juli 1993 (1993-07-29) sung; Abbildung 2	1-6,8			

1

# TIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

Ir tional Application No
PCT/EP 00/08805

Patent document cited in search repor	t	Publication date	'	Patent family member(s)	Publication date
EP 0548391	A	30-06-1993	DE JP KR US	59108800 D 6011556 A 202774 B 5406202 A	28-08-1997 21-01-1994 15-06-1999 11-04-1995
US 4668914	Α	26-05-1987	DE FR GB JP	3346646 A 2557305 A 2151848 A,B 60227179 A	04-07-1985 28-06-1985 24-07-1985 12-11-1985
US 5747995	A	05-05-1998	DE AT DE EP JP	19536661 A 189306 T 59604278 D 0766066 A 9133550 A	03-04-1997 15-02-2000 02-03-2000 02-04-1997 20-05-1997
DE 4302342	Α	29-07-1993	WO	9315413 A	05-08-1993

THIS DYCE BLANK (USPTO)